

THE FACTORY AUTOMATION COMPANY

FANUC

Roboty

Přehled produktů



OD NEJMENŠÍCH PO NEJSILNĚJŠÍ



100% FANUC

FANUC nabízí nejširší sortiment robotů na světě pokrývající potřeby nejrůznějších aplikací a průmyslových odvětví. Jsou klíčovou standardní součástí - dokonale flexibilní, se zvláštním vybavením pro specifické aplikace, přímočarou integraci a barvou, která je vizitkou Vašeho dodavatele automatizačních řešení.

FANUC je předním světovým výrobcem pro automatizaci výroby, s téměř 40 let zkušeností ve vývoji robotické technologie, s více než 680 tisíci instalovanými roboty po celém světě a spokojenými zákazníky v každém koutě světa.

Vaše výhody:

- více než 100 různých robotických modelů
- nosnost až 2 300 kg
- dosah až 4 683 mm
- jednoduchá obsluha
- optimalizovaná spotřeba energie
- celoživotní dostupnost náhradních dílů

Děláme náročné plně automatizované scénáře velmi jednoduchými:

Všechny FANUC roboty, CNC řídicí jednoty a CNC stroje mají společnou řídicí platformu. To znamená, že roboty používané pro zakládání a vyjímání lze snadno a rychle integrovat do konceptu stroje. Stroj a robot mohou být vzájemně snadno propojeny přes FANUC rozhraní. Obrazovky je možné sledovat v CNC a ovládat robota a naopak. Poskytujeme také výkonné síťové řešení umožňující propojení automatizovaných výrobních linek a obráběcích systémů.

JEDNA ŘÍDICÍ PLATFORMA - NEKONEČNÉ MOŽNOSTI



více než

680,000
robotických instalací
ve světě

měsíční produkční kapacita

8,000
robotů

OBSAH

Kloubové Roboty



řada LR Mate

Strana
08



Řešení pro školy

Strana
09



řada M-10

Strana
10



řada M-20

Strana
11



řada M-710

Strana
12



řada M-410

Strana
13



řada M-800

Strana
14



řada M-900

Strana
15



řada M-2000

Strana
16



řada R-1000

Strana
17



řada R-2000

Strana
18

Kolaborativní Roboty



řada CR
řada CRX

Strana
19

Delta Roboty



řada M-1

Strana
21



řada M-2

Strana
22



řada M-3

Strana
23



řada DR-3

Strana
24

SCARA Roboty



řada Scara

Strana
25

Paletizační Roboty



M-710iC/50H

Strana
27



R-1000iA/80H

Strana
27



M-410 Series

Strana
27

Roboty pro obloukové svařování



řada ARC Mate 50

Strana
29

řada ARC Mate 100

Strana
29

řada ARC Mate 120

Strana
29

M-710iC/12L

Strana
30

M-710iC/20L

Strana
30

Lakovací Roboty



řada Paint Mate 200

Strana
32řada P-35/P-1000
(řešení pro automotive)Strana
32

řada P-40

Strana
32

řada P-50

Strana
32

řada P-250

Strana
32

řada P-350

Strana
32

Kontrolery

Kontrolér R-30iB
PlusStrana
33

iPendant Touch

Strana
34

Tablet TP

Strana
35Příslušenství
a funkceStrana
36

iRVision

Strana
38

Zero Downtime

Strana
39

ROBOGUIDE

Strana
40

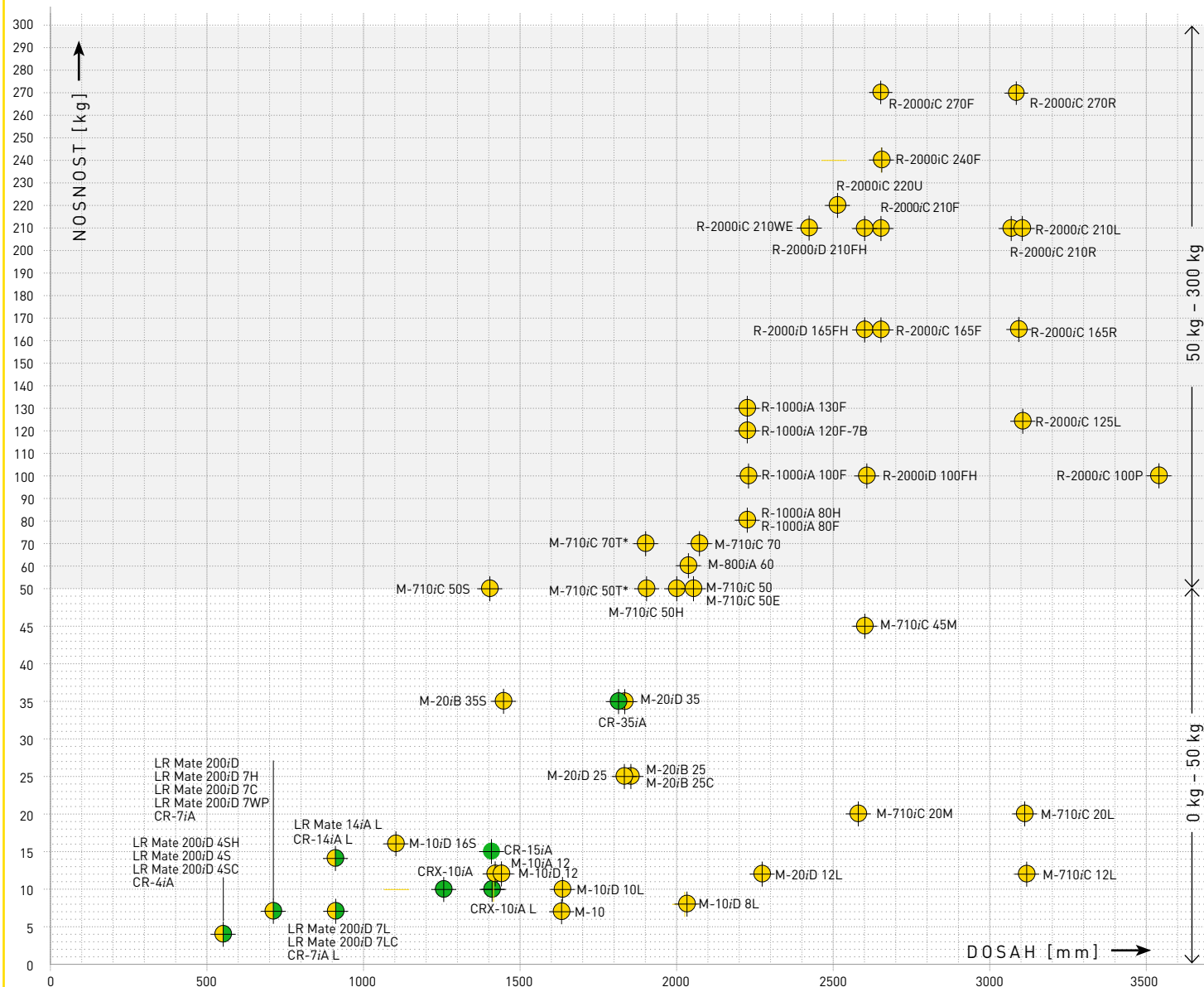
Servis a podpora

Strana
42

Přehled robotů

Strana
44

LR Mate | M-10 | M-20 | M-710 | M-800 | R-1000 | R-2000 | CR | CRX



řada LR Mate
Strana 8



řada M-10
Strana 10



řada M-20
Strana 11



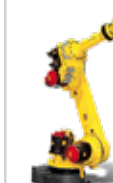
řada M-710
Strana 12



řada M-800
Strana 14



řada R-1000
Strana 17



řada R-2000
Strana 18



řada CR
řada CRX
Strana 19

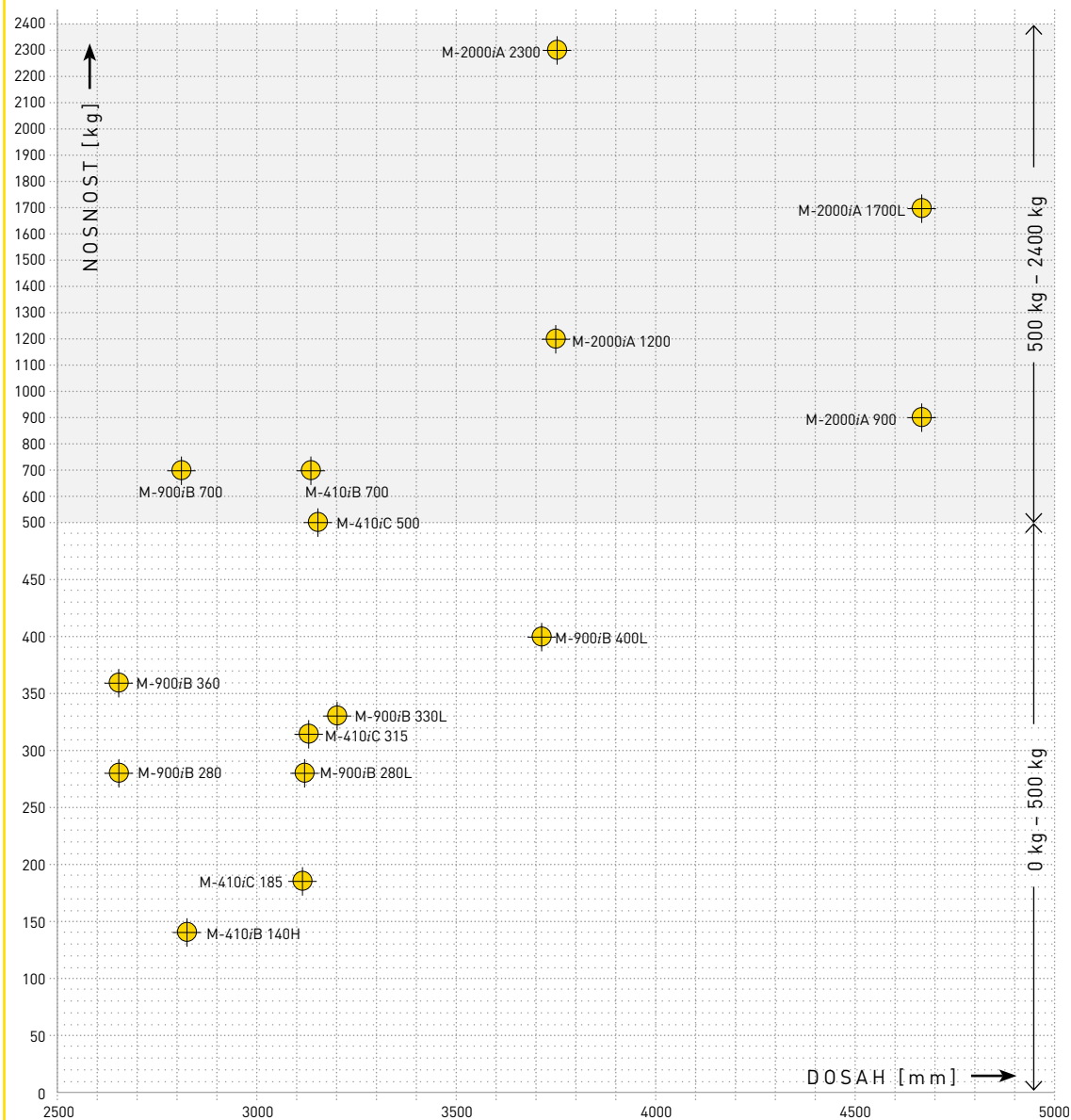


*1) v závislosti na specifikaci kolejnice

NAJDĚTE SI SVŮJ

KLOUBOVÝ ROBOT

M-410 | M-900 | M-2000



Řada M-410

Strana 13



Řada M-900

Strana 15



Řada M-2000

Strana 16



*1) v závislosti na specifikaci kolejnice

řada LR Mate



Maximální nosnost:
14 kg



Maximální dosah:
911 mm

Dostupné verze robotů:

LR Mate 200iD/4SH	Krátké rameno, 5 os, (2 integrované elektromagnetické ventily)
LR Mate 200iD/4S	Krátké rameno, (2 integrované elektromagnetické ventily)
LR Mate 200iD/4SC	Krátké rameno, čisté prostory, s mazáním vhodným pro styk s potravinami (2 integrované elektromagnetické ventily), bílá epoxidová barva
LR Mate 200iD/7H	5 os, (2* integrované elektromagnetické ventily)
LR Mate 200iD/7C	Čisté prostory, s mazáním vhodným pro styk s potravinami (2* integrované elektromagnetické ventily), bílá epoxidová barva
LR Mate 200iD/7WP	Odolný vůči mytí
LR Mate 200iD	Standardní model, (2* integrované elektromagnetické ventily)
LR Mate 200iD/7L	Dlouhé rameno, (2* integrované elektromagnetické ventily)
LR Mate 200iD/7LC	Dlouhé rameno, čisté prostory, s mazáním vhodným pro styk s potravinami (2* integrované elektromagnetické ventily) bílá epoxidová barva
LR Mate 200iD/14L	Dlouhé rameno, (2* integrované elektromagnetické ventily)



LR Mate 200iD

Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovačnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s) *12						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A-kabinet	B-kabinet																							
LR Mate 200	iD	4SH	●	●	-	○	●	-	-	4	550	5	± 0.013**	19	360	230	402	240	720	-	460	460	520	560	1500	-	8.86/0.2	4.0/0.046 [5.5/0.083]	-	0.5	IP67	IP67
LR Mate 200	iD	4S	●	●	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.01**	20	360	230	402	380	240	720	460	460	520	560	900	8.86/0.2	8.86/0.2	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	4SC	●	●	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.013**	20	360	230	402	380	236	720	460	460	520	560	900	8.86/0.2	8.86/0.2	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	7H	●	●	-	○	●	-	-	7	717	5	± 0.018**	24	360	245	420	250	720	-	450	380	520	545	1500	-	16.6/0.47	4.0/0.046 [5.5/0.15]	-	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
LR Mate 200	iD	7C	●	●	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	7WP	●	●	-	-	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
LR Mate 200	iD		●	●	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.01**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
LR Mate 200	iD	7L	●	●	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.01**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
LR Mate 200	iD	7LC	●	●	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.018**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67	
LR Mate 200	iD	14L		●	-	○	●	-	-	14	911	6	± 0.01**	27	360	245	430	380	250	720	120	61	58	400	240	400	31.0/0.66	31.0/0.66	13.4/0.30	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí * volitelně 3 elektromagnetické ventily *12 pouze pro LR Mate 200iD/14L: Max. lineární rychlost 500 mm/sec **Na základě ISO9283

Robotické řešení pro školy

Robotické odborné znalosti pro školy a univerzity

Všechny základní dovednosti obsažené v jednom balíčku.

Navrženo se studenty v mysli, umožňuje mladým lidem získat zkušenosti z první ruky s programováním a provozem špičkových průmyslových robotů. Obsah balíčku je vysoce relevantní se současnými moderními továrními aplikacemi a obsahuje vše potřebné pro účely výuky.



ER-4iA

řada M-10



Maximální nosnost
na zápěstí: **16 kg**



Maximální dosah:
2028 mm

Dostupné verze robotů:

M-10iD/8L	Dlouhé rameno, duté zápěstí/průchozí základna
M-10iD/10L	Dlouhé rameno s dutým zápěstím/průchozí základna
M-10iD/12	Duté zápěstí/průchozí základna
M-10iD/16S	Krátké rameno, duté zápěstí



M-10iD/12



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-10	iD	8L		●	-	-	○	●	○	8	2032	6	± 0.03**	180	340 [370]	235	455	380	360	900	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061	1	IP54	IP67
M-10	iD	10L		●	-	-	○	●	○	10	1636	6	± 0.03**	150	340 [370]	235	455	380	360	900	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54/IP65	IP67
M-10	iD	12		●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 [370]	235	455	380	360	900	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54/IP65	IP67
M-10	iD	16S		●	-	-	○	●	○	16	1103	6	± 0.02**	140	340 [370]	235	340	380	360	900	290	270	270	430	450	730	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54 /IP65	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283 ***s mazáním vhodným pro styk s potravinami

řada M-20



Maximální nosnost
na zápěstí: **35 kg**



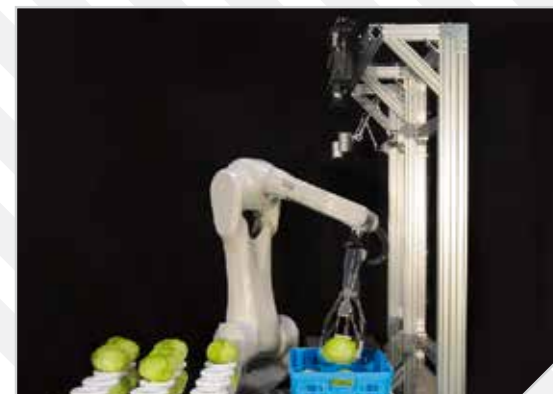
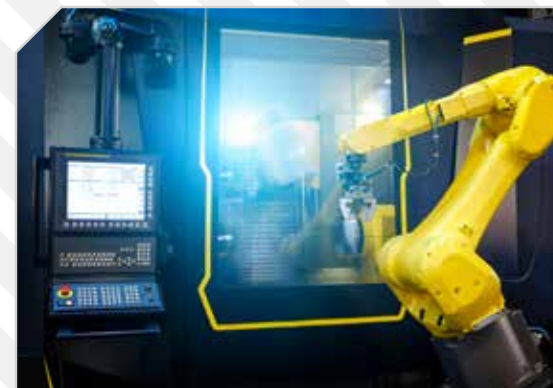
Maximální dosah:
2272 mm

Dostupné verze robotů:

M-20iD/12L	Dlouhé rameno, duté zápěstí/průchozí základna
M-20iB/25	Standardní model (2 integrované elektromagnetické ventily)
M-20iD/25	Duté zápěstí/průchozí základna
M-20iB/25C	Čisté prostory, mazivo vhodném pro styk s potravinami, bílá epoxidová barva
M-20iB/35S	Krátké rameno
M-20iD/35	Vysoká setrvačnost, duté zápěstí/ základna



M-20iD/12L



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakova-telnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-20	iD	12L	●	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.02**	210	340 (370)	260	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51/2.2	31/1.2	1	IP67	IP67
M-20	iB	25	●	●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360)	540 (900)	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP54/IP65	IP67
M-20	iD	25	●	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.023**	210	340 (360)	240	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iB	25C	●	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.023**	210	340 (360)	240	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iB	35S	●	●	-	-	-	●	○	35	1445	6	± 0.02**	205	340 (360)	240	301.5	400	260	540	205	205	260	415	415	880	51 / 2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iD	35	●	●	-	-	○	●	○	35	1831	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360)	540 (900)	180	180	200	350	350	400	110.0/4.0	110.0/4.0	60.0/1.5	1	IP54/IP65	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *1) v závislosti na specifikaci kolejnice **Na základě ISO9283 ***s mazáním vhodným pro styk s potravinami

řada M-710



Maximální nosnost
na zápěstí: **70 kg**



Maximální dosah:
3123 mm

Dostupné verze robotů:

M-710iC/12L, /20L	Dlouhé rameno
M-710iC/20M, /45M	Vysoký moment setrvačnosti
M-710iC/50S	Krátké rameno
M-710iC/50H	5 os
M-710iC/50, /70	Standardní model
M-710iC/50E	Offset zápěstí
M-710iC/50T, /70T	Závěsný



M-710iC/50

Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakova-telnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-710	iC	12L	●	●	-	-	○	●	○	12	3123	6	± 0.09**	540	360	225	434	400	380	720	180	180	180	400	430	630	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20L	●	●	-	-	○	●	○	20	3110	6	± 0.06**	540	360	225	432	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20M	●	●	-	-	○	●	○	20	2582	6	± 0.06**	530	360	225	435	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	45M	●	●	-	-	○	●	○	45	2606	6	± 0.06**	570	360	225	440	800	250	800	180	180	180	250	250	360	206/28	206/28	127/20	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50S	●	●	-	-	○	●	○	50	1359	6	± 0.04**	545	360	169	376	720	250	720	175	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50T	●	●	-	-	○	●	○	50	1900*1)	6	± 0.07	410	*1)	261	491	720	250	720	*1)	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50H	●	●	-	-	○	●	○	50	2003	5	± 0.15	540	360	225	440	234	720	-	175	175	175	175	720	-	150/6.3	68/2.5	-	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50	●	●	-	-	○	●	○	50	2050	6	± 0.03**	560	360	225	440	720	250	720	175	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50E	●	●	-	-	○	●	○	50	2050	6	± 0.07	560	360	225	440	720	380	720	175	175	175	250	240	340	206/28	176/10.8	98/3.3	2.5	IP54	IP67
M-710	iC	70T	●	●	-	-	○	●	○	70	1900*1)	6	± 0.07	410	*1)	261	491	720	250	720	*1)	120	120	120	225	225	294/28	294/28	147/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	70	●	●	-	-	○	●	○	70	2050	6	± 0.04**	560	360	225	440	720	250	720	160	120	120	225	225	225	294/28	294/28	147/11	2.5	IP54/IP67	IP67

● standard

○ na vyžádání

- není k dispozici

[] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí

*1) v závislosti na specifikaci kolejniče

**Na základě ISO9283

řada M-410



Maximální nosnost
na zápěstí: **700 kg**



Maximální dosah:
3143 mm

Dostupné verze robotů:

M-410iB/140H	5 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-410iB/700	Duté zápěstí
M-410iC/110	inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-410iC/185, /315, /500	Duté zápěstí



M-410iC/185



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovačnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-410	iB	140H	●	●	-	-	-	●	○	140	2850	5	± 0.2	1200	360	155	112	20	720	-	140	115	135	135	420	-	147	53	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	110		●	-	-	-	●	○	110	2403	4	± 0.5	1030	370	125	140	720	-	-	145	130	140	420	-	-	53	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	185	●	●	-	-	-	●	○	185	3143	4	± 0.5	1600 (1330)	360	144	136	720	-	-	140	140	140	305	-	-	88	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	315	●	●	-	-	-	●	○	315	3143	4	± 0.5	1600 (1330)	360	144	136	720	-	-	90	100	110	195	-	-	155	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	500	●	●	-	-	-	●	○	500	3143	4	± 0.5	2410 (1910)	370	144	136	720	-	-	85	85	85	200	-	-	250	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iB	700	●	●	-	-	-	●	○	700	3143	4	± 0.5	2700	360	144	136	540	-	-	60	60	60	120	-	-	490	-	-	3	IP54	IP54

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici () s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí

řada M-800



Maximální nosnost
na zápěstí: **60 kg**



Maximální dosah:
2040 mm

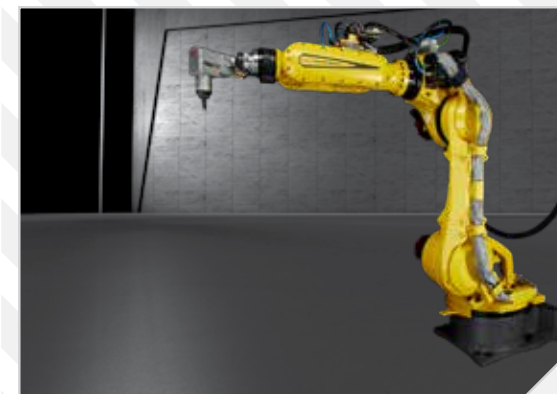
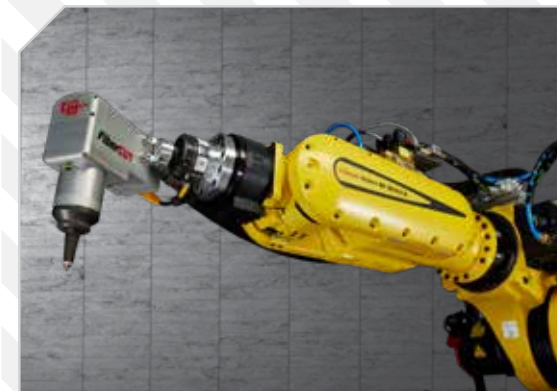
Dostupné verze robotů:

M-800iA/60

Model s vysokou tuhostí



M-800iA/60



Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP		
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet											J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce	
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																									
M-800	iA	60	-	●	-	-	-	-	●	○	60	2040	6	± 0.03**	820	370	225	340	720	250	720	150	150	150	260	260	400	210/30	210/30	130/20	2,5	-	-	

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada M-900



Maximální nosnost
na zápěstí: **700 kg**



Maximální dosah:
3704 mm

Dostupné verze robotů:

M-900iB/280	Model s vysokou tuhostí
M-900iB/360, /700	Standardní model
M-900iB/280L, /330L, /400L	Dlouhé rameno



M-900iB/700



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-900	iB	280	●	●	-	-	-	●	○	280	2655	6	± 0.1**	1700	370	151	224	720	250	720	110	105	100	110	110	180	1960/260 [460]	1960/260 [460]	1050/160 [360]	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	280L	●	●	-	-	-	●	○	280	3103	6	± 0.1**	1600	370	151	224	720	250	720	110	105	100	125	125	205	1700/215 [340]	1700/215 [340]	950/140 [260]	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	330L		●	-	-	-	●	○	330	3203	6	± 0.1**	1780	370	151	164	720	250	720	100	85	85	90	85	165	2205/340	2205/340	1200/220	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	360	●	●	-	-	-	●	○	360	2655	6	± 0.1**	1540	370	151	224	720	250	720	110	105	100	110	110	180	1960/260 [460]	1960/260 [460]	1050/160 [360]	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	400L	●	●	-	-	-	-	●	400	3704	6	± 0.1**	3150	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3400/1098	3400/1098	1725/444	5	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	700	●	●	-	-	-	-	●	700	2832	6	± 0.1**	2800	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3400/1098	3400/1098	1725/444	5	IP54 /IP56	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada M-2000



Maximální nosnost
na zápěstí: **2300 kg**



Maximální dosah:
4683 mm

Dostupné verze robotů:

M-2000iA/900L, /1700L Dlouhé rameno

M-2000iA/1200, /2300 Standardní model



M-2000iA/1700L



Robot			Řídící jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-2000	iA	900L	●	●	-	-	-	●	○	900	4683	6	± 0.27**	9600	330	160	165	720	240	720	45	30	30	50	50	70	14700/2989	14700/2989	4900/2195	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	1200	●	●	-	-	-	●	○	1200 (1350)	3734	6	± 0.18**	8600	330	160	165	720	240	720	45	30 (25)	30	50	50	70	14700/2989	14700/2989	4900/2195	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	1700L	●	●	-	-	-	●	○	1700	4683	6	± 0.27**	12500	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	2300	●	●	-	-	-	●	○	2300	3734	6	± 0.18**	11000	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500	8	IP54/IP56	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada R-1000



Maximální nosnost
na zápěstí: **120 kg**



Maximální dosah:
2230 mm

Dostupné verze robotů:

R-1000iA/80H	5 os
R-1000iA/80F, /100F	Standardní model
R-1000iA/120F-7B	7 os
R-1000iA/130F	6 os



R-1000iA



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]							Maximální rychlost [°/s]							J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																									
R-1000	iA	80H		●	-	-	○	●	○	80	2230	5	± 0.03**	610	360	245	215	20	720	-	-	185	180	180	180	500	-	-	-/48	-/25	-	2.5	IP54/IP55	IP67
R-1000	iA	80F		●	-	-	○	●	○	80	2230	6	± 0.03**	620	360	245	360	720	250	720	-	170	140	160	230	230	350	-	380/30	380/30	200/20	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-1000	iA	100F		●	-	-	○	●	○	100	2230	6	± 0.03**	665	360	245	360	720	250	720	-	130	110	120	170	170	250	-	690/57	690/57	260/32	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-1000	iA	120F-7B		●	-	-	○	●	○	120	2230	7	± 0.03**	790	360	200	385	720	250	720	225	130	110	120	170	170	250	130	800/71	800/71	360/38	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-1000	iA	130F		●	-	-	○	●	○	130	2230	6	± 0.03**	675	360	245	360	720	250	720	-	130	110	120	170	170	250	-	800/71	800/71	360/38	3	IP54 /IP56	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada R-2000



Maximální nosnost
na zápěstí: **270 kg**



Maximální dosah:
3540 mm

Available robot versions:

R-2000iC/100P	Podstavec pro montáž
R-2000iC/125L, /210L	Dlouhé rameno
R-2000iD/165FH, /210FH	Duté zápěstí
R-2000iC/220U	Montáž vzhůru nohama
R-2000iC/165F, /210F, 240F, /270F	Standardní model
R-2000iC/165R, /210R, /270R	Montáž do stojanu
R-2000iC/210WE	Omyvatelný



R-2000iD/210FH



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
R-2000	iC	100P		●	-	-	-	●	○	100	3540	6	± 0.05**	1470	370	200	375	720	250	720	120	100	115	140	140	210	1000/227	1000/227	706/196	2.5	IP54	IP67
R-2000	iD	100FH		●	-	-	○	●	○	100	2605	6	± 0.05**	1150	370	140	234	420	250	420	105	130	130	200	160	300	850/90	850/90	450/50	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	125L		●	-	-	○	●	○	125	3100	6	± 0.05**	1115	370	136	301	720	250	720	130	115	125	180	180	260	710/72	710/72	355/40	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	165F		●	-	-	○	●	○	165	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	130	115	125	180	180	260	940/120	940/120	490/100	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iD	165FH		●	-	-	○	●	○	165	2605	6	± 0.05**	1130	370	140	234	420	250	420	130	110	115	175	170	280	1000/122	1000/122	620/100	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	165R		●	-	-	-	●	○	165	3095	6	± 0.05**	1370	370	200	375	720	250	720	115	110	125	180	180	260	940/89	940/89	490/46	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	210F		●	-	-	○	●	○	210	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	120	105	110	140	140	220	1360/225.4	1360/225.4	735/196	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iD	210FH		●	-	-	○	●	○	210	2605	6	± 0.05**	1130	370	140	234	420	250	420	120	90	100	140	130	220	1380/228	1380/228	735/196	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	210L		●	-	-	-	●	○	210	3100	6	± 0.05**	1350	370	136	301	720	250	720	105	90	85	120	120	200	1700/320	1700/320	900/230	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	210WE		●	-	-	-	●	○	210	2450	6	± 0.1**	1180	330	141	318	720	250	720	95	85	95	120	120	190	1333/141.1	1333/141.1	706/78.4	3	IP67	IP67
R-2000	iC	210R		●	-	-	-	●	○	210	3095	6	± 0.05**	1370	370	200	375	720	250	720	105	100	110	140	140	220	1360/147	1360/147	735/82	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	220U		●	-	-	-	●	○	220	2518	6	± 0.05**	1020	370	136	312	720	250	720	120	85	110	140	140	220	1360/147	1360/147	735/82	3	IP54	IP67
R-2000	iC	240F		●	-	-	○	●	○	240	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	115	90	105	130	130	210	1400/250	1400/250	800/200	3		
R-2000	iC	270F		●	-	-	-	●	○	270	2655	6	± 0.05**	1320	370	136	312	720	250	720	105	90	85	120	120	200	1730/320	1730/320	900/230	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	270R		●	-	-	-	●	○	270	3095	6	± 0.05**	1590	370	200	375	720	250	720	105	85	85	120	120	200	1730/320	1730/320	900/230	3	IP54	IP67

● standard

○ na vyžádání

- není k dispozici

[] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí

*1) v závislosti na specifikaci kolejniče

**Na základě ISO9283

řada Kolaborativní



Maximální nosnost
na zápěstí: **35 kg**



Maximální dosah:
1813 mm



CR-35iA

CRX-10iA/L

Dostupné verze robotů:

CR-35iA	Standardní model
CR-15iA	Duté zápěstí
CR-14iA/L	Dlouhé rameno
CR-7iA	Standardní model
CR-7iA/L	Dlouhé rameno
CR-4iA	Standardní model
CRX-10iA	Standardní model
CRX-10iA/L	Dlouhé rameno



Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Maximální lineární rychlost (mm / s)	J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet											J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6							
			R-30B	R-30B Plus	Mini Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																								
CR-35	iA		●	●	-	-	-	-	●	○	35	1813	6	± 0.03**	990	370	165	258	400	220	900						750 ^(*)7)	110/4	110/4	60.0/1.5	1	IP54	IP67	
CR-15	iA			●	-	-	-	-	●	-	15	1441	6	± 0.02**	255	340	180	305	380	280	900						800/1500 ^(*)14)	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67	
CR-14	iA	L		●			-	●	-	-	14	911 ^(*)15)	6	± 0.01**	55	340	166	383	380	240	720						500 ^(*)16)	31.0/0.66	31.0/0.66	13.4/0.30	0.5	IP67	IP67	
CR-7	iA	L	●	●	-	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.01**	55	340	166	383	380	240	720						1000 ^(*)7)	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67	
CR-7	iA		●	●	-	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.01**	53	340	166	373	380	240	720						1000 ^(*)7)	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67	
CR-4	iA		●	●	-	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.01**	48	340	150	354	380	200	720						1000 ^(*)7)	8.86/02	8.86/02	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67	
CRX	iA	10		●	●	-	-	-	-	-	10	1249	6	± 0.05**	40	380	360	570	380	360	380	120	120	180	180	180	1000 ^(*)17)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.5	IP67	IP67	
CRX	iA	10L		●	●	-	-	-	-	-	10	1418	6	± 0.05**	40	360	360	540	380	360	380	120	120	180	180	180	1000 ^(*)17)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.5	IP67	IP67	

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici

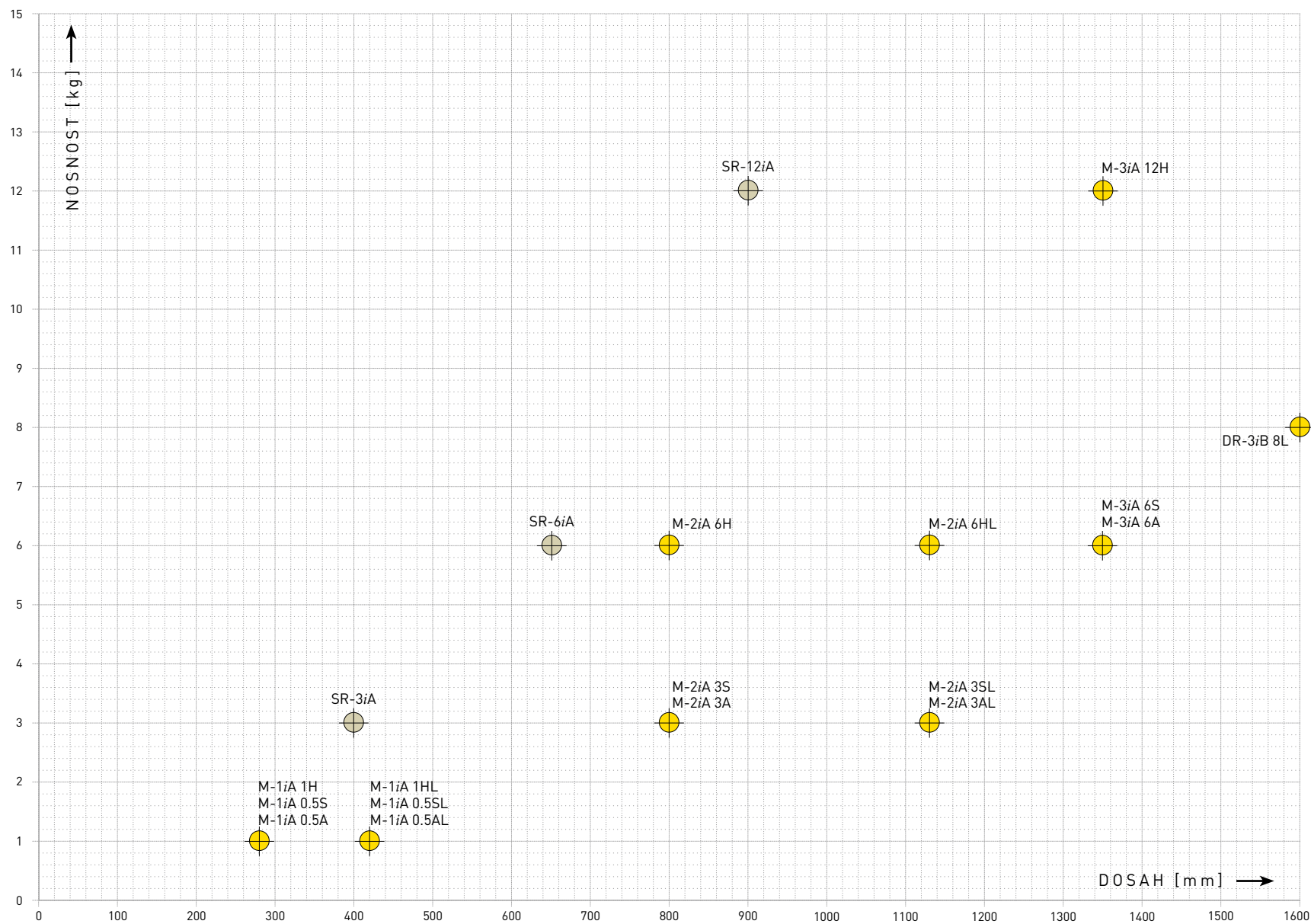
*7) Je nutné nastavit rychlost pohybu dle posouzení rizika systému, který zvažuje možnost sevržení vzhledem k okolnímu prostředí.

*14) Max. kartézská rychlost 800 mm / sec [1500 mm / sec., v případě, když je monitorována bezpečnost]

*15) 911 mm (užitečné zatížení < 12kg) - 820 mm (užitečné zatížení ≥ 12kg)

*16) Během pohybů na krátké vzdálenosti nemusí rychlost dosáhnout maximální uvedené hodnoty

*17) 2000 mm/s ve vysokorychlostním režimu **Na základě ISO9283



M-1iA Strana 21



M-2iA Strana 22



M-3iA Strana 23



DR-3iB Strana 24



řada SR Strana 25

řada M-1



Maximální nosnost
na zápěstí: **1 kg**



Maximální dosah:
420 mm

Dostupné verze robotů:

M-1iA/1H	3 osy
M-1iA/0.5S	4 osy
M-1iA/0.5A	6 os
M-1iA/1HL	3 osy, Dlouhé rameno
M-1iA/0.5SL	4 osy, Dlouhé rameno
M-1iA/0.5AL	6 os, Dlouhé rameno



M-1iA/0.5A



Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet											J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A – kabinet	B- kabinet																								
M-1	iA	1H	●	●	-	●	○	-	-	1	280	3	± 0.02	18 ^{(*)2}	ø 280 x 100 ^{(*)3}			-	-	-	-	-	-	*4)			0.2	IP20	IP20				
M-1	iA	0.5S	●	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	280	4	± 0.02	20 ^{(*)2}	ø 280 x 100 ^{(*)3}			720	-	-	-	-	-	3000	-	-	*4)			0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	0.5A	●	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	280	6	± 0.02	23 ^{(*)2}	ø 280 x 100 ^{(*)3}			720	300	720	-	-	-	1440	1440	1440	*4)			0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	1HL	●	●	-	●	○	-	-	1	420	3	± 0.03	21 ^{(*)2}	ø 420 x 150 ^{(*)3}			-	-	-	-	-	-	-	-	-	*4)			0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	0.5SL	●	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	420	4	± 0.03	23 ^{(*)2}	ø 420 x 150 ^{(*)3}			720	-	-	-	-	-	3000	-	-	*4)			0.2	IP20	IP20	
M-1	iA	0.5AL	●	●	-	●	○	-	-	0.5 (1)	420	6	± 0.03	26 ^{(*)2}	ø 420 x 150 ^{(*)3}			720	300	720	-	-	-	1440	1440	1440	*4)			0.2	IP20	IP20	

● standard

○ na vyžádání

- není k dispozici

[] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí

^{(*)2} s podstavcem

^{(*)3} Ø v mm x výška v mm

^{(*)4} odkazují k diagramu zatížení zápěstí

řada M-2



Maximální nosnost
na zápěstí: **6 kg**



Maximální dosah:
1130 mm

Dostupné verze robotů:

M-2iA/3S	4 osy, duté zápěstí
M-2iA/3SL	4 osy, dlouhé rameno, duté zápěstí
M-2iA/3A	6 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-2iA/3AL	6 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-2iA/6H	3 osy, duté zápěstí
M-2iA/6HL	3 osy, dlouhé rameno, duté zápěstí



M-2iA/3S



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet						J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
M-2	iA	3S	●	●	-	●	○	○	-	3	800	4	± 0.1	120	ø 800 x 300 ^{(*)3}		720	-	-	-	-	-	3500	-	-	*4)		2.5	IP67 / IP69K	IP69K		
M-2	iA	3A	●	●	-	●	○	○	-	3	800	6	± 0.1	140	ø 800 x 300 ^{(*)3}		720	300	720	-	-	-	1700	1700	1700	*4)		2.5	IP67 / IP69K	IP69K		
M-2	iA	3SL	●	●	-	●	○	○	-	3	1130	4	± 0.1	120	ø 1130 x 400 ^{(*)3}		720	-	-	-	-	-	3500	-	-	*4)		2.5	IP67 / IP69K	IP69K		
M-2	iA	3AL	●	●	-	●	○	○	-	3	1130	6	± 0.1	140	ø 1130 x 400 ^{(*)3}		720	300	720	-	-	-	1700	1700	1700	*4)		2.5	IP67 / IP69K	IP69K		
M-2	iA	6H	●	●	-	●	○	○	-	6	800	3	± 0.1	115	ø 800 x 300 ^{(*)3}		-	-	-	-	-	-	-	-	-	*4)		2.5	IP67 / IP69K	IP69K		
M-2	iA	6HL	●	●	-	●	○	○	-	6	1130	3	± 0.1	115	ø 1130 x 400 ^{(*)3}		-	-	-	-	-	-	-	-	-	*4)		2.5	IP67 / IP69K	IP69K		

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí ^{(*)3} Ø v mm x výška v mm ^{(*)4} odkazují k diagramu zatížení zápěstí

řada M-3



Maximální nosnost
na zápěstí: **12 kg**



Maximální dosah:
1350 mm

Dostupné verze robotů:

M-3iA/6S	4 osy, duté zápěstí
M-3iA/6A	6 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-3iA/12H	3 osy, duté zápěstí



M-3iA/6S



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-3	iA	6S	●	●	-	●	○	○	-	6 [8]	1350	4	± 0.1	160	ø 1350 x 500 [*3]	720	-	-	-	-	-	4000	-	-	*4]	2.5	IP67	IP67				
M-3	iA	6A	●	●	-	●	○	○	-	6	1350	6	± 0.1	175	ø 1350 x 500 [*3]	720	300	720	-	-	-	4000	2000	2000	*4]	2.5	IP67	IP67				
M-3	iA	12H	●	●	-	●	○	○	-	12	1350	3	± 0.1	155	ø 1350 x 500 [*3]	-	-	-	-	-	-	-	-	-	*4]	2.5	IP67	IP67				

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici () s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *3) Ø v mm x výška v mm *4) odkazují k diagramu zatížení zápěstí

řada DR-3



Maximální nosnost
na zápěstí: **8 kg**



Maximální dosah:
1600 mm

Dostupné verze robotů:

DR-3iB/8L

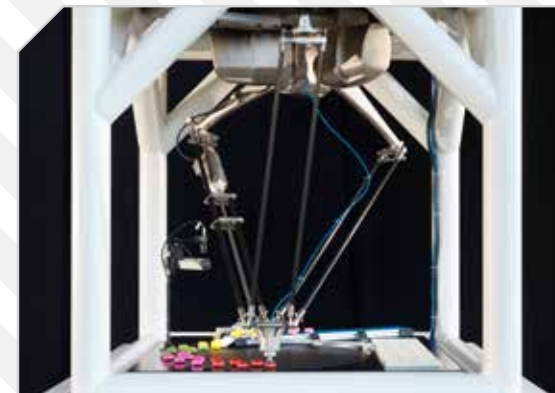
4osý, dlouhé rameno, duté zápěstí

bílá epoxidová barva

pokovený typ



DR-3iB/8L



Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
DR-3	iB	8L		●	-	●	-	○	-	8	1600	4	± 0.03**	1y0	ø 1600 x 500 [*3]		720	-	-	10000		2000	-	-	-- / 0.2	*4)		2.5	IP69K	IP69K		

● standard

○ na vyžádání

- není k dispozici

[] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí

*3) Ø v mm x výška v mm

*4) odkazují k diagramu zatížení zápěstí

SCARA Roboty



Maximální nosnost
na zápěstí: **12 kg**



Maximální dosah:
900 mm

Možné varianty robotů:

SR-3iA	4 osy, dutá osa Z
SR-3iA/H	3 osy, dutá osa Z
SR-6iA	4 osy, dutá osa Z
SR-6iA/H	3 osy, dutá osa Z
SR-12iA	4 osy, dutá osa Z/ volitelně bílý typ IP65



SR-3iA

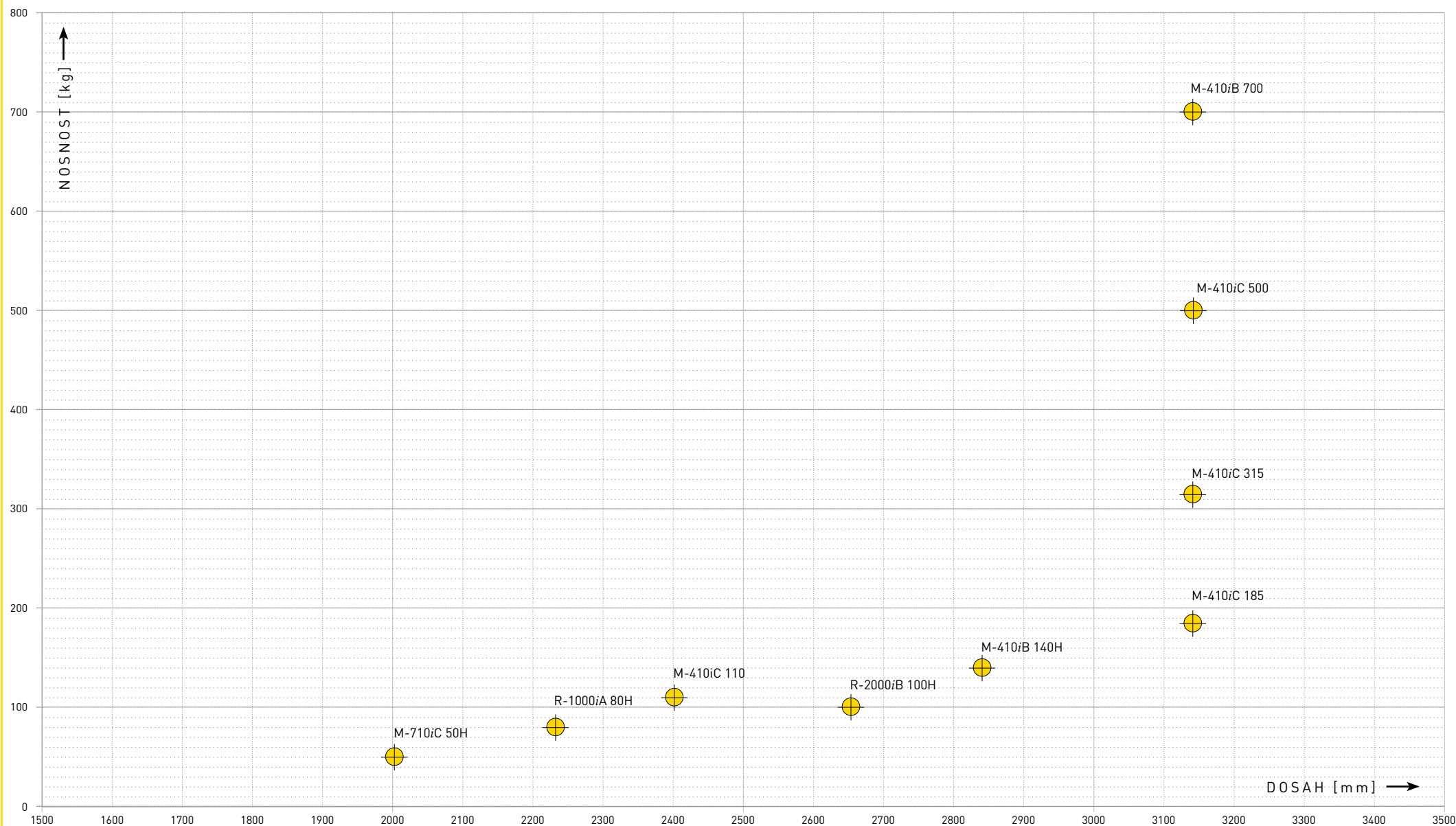


Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Maximální tlačná síla (N)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6							
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																								
SR-3	iA			●	●	-	-	-	-	3	400	4	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3) ± 0.004° (J4)	19	284	290	200 mm *	1400	-	-	720	780	1800 mm/s	3000	-	-	--/0.06	-	-	150	0.25	IP20	IP20
SR-3	iA	H		●	●	-	-	-	-	3	400	3	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3)	17	284	290	200 mm *	-	-	-	720	780	1800 mm/s	-	-	-	-	-	-	150	0.25	IP20	IP20
SR-6	iA			●	●	-	-	-	-	6	650	4	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3) ± 0.004° (J4)	30	296	300	210 mm *	1400	-	-	440	700	2000 mm/s	2500	-	-	--/0.12	-	-	200	0.35	IP20	IP20
SR-6	iA	H		●	●	-	-	-	-	6	650	3	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3)	28	296	300	210 mm *	-	-	-	440	700	2000 mm/s	-	-	-	-	-	-	200	0.35	IP20	IP20
SR-12	iA			●	●	-	-	-	-	12	900	4	± 0.015(J1, J2) ± 0.01 (J3) ± 0.005° (J4)	53	290	290	450mm optional 300 mm	1400	-	-	440	510	2800 mm/s	2500	-	-	--/0.30	-	-	250	0.5	IP20 / IP65	IP20 / IP65

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí * z osa

NAJDĚTE SI SVŮJ

PALETIZAČNÍ ROBOT



Paletizační roboty



M-710iC/50H



M-410iC/110



R-1000iA/80H



řada M-410

Dostupné verze robotů:

M-710iC/50H	5 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
R-1000iA/80H	5 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-410iC/110	inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-410iB/140H	5 os, inline zápěstí pro ještě vyšší zátěžové momenty
M-410iB/700	Duté zápěstí
M-410iC/185, /315, /500	Duté zápěstí

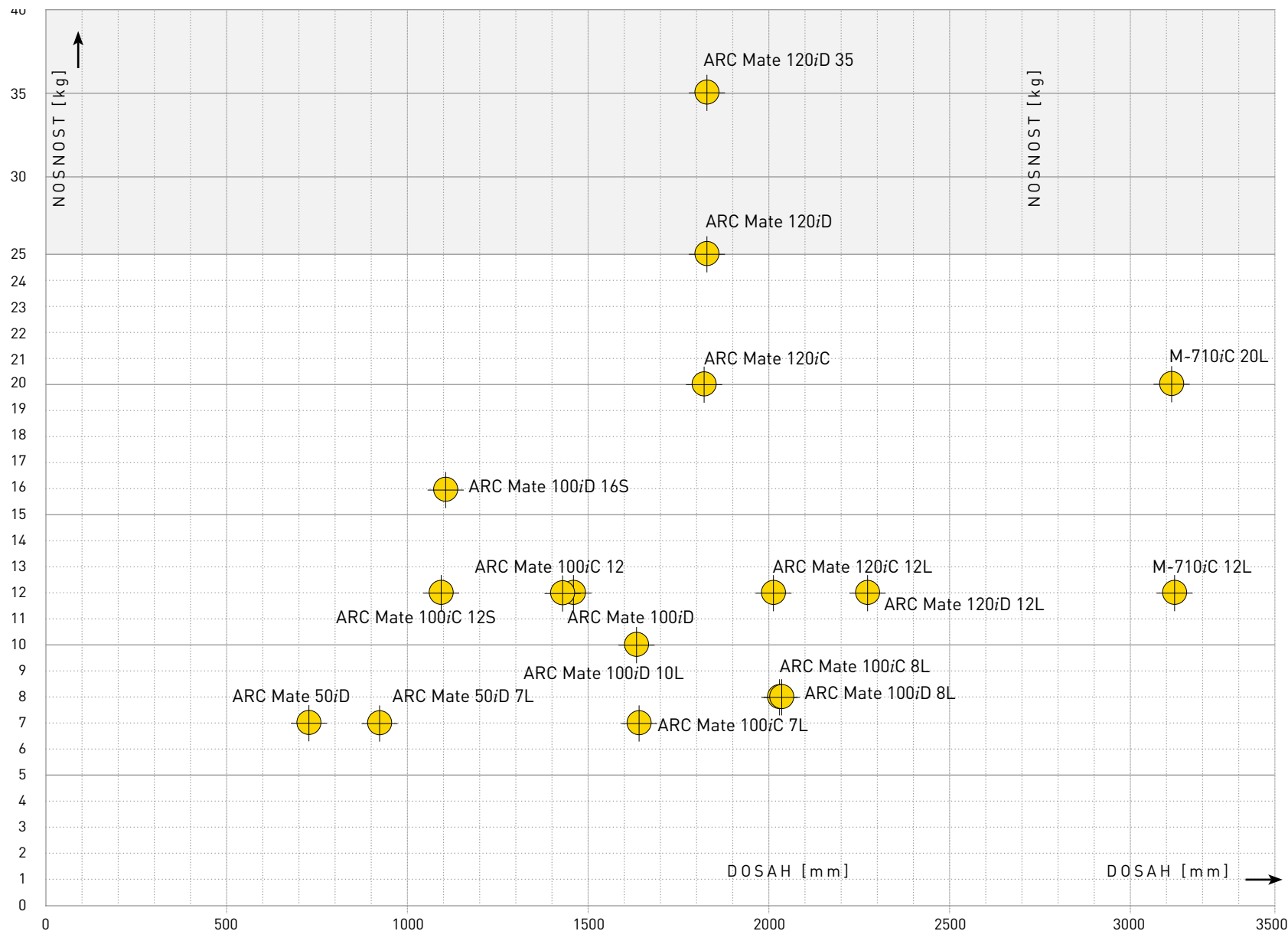


Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A-kabinet	B-kabinet																							
M-710	iC	50H	●	●	-	-	○	●	○	50	2003	5	± 0.15	540	360	225	440	234	720	-	175	175	175	175	720	-	150/6.3	68/2.5	-	2.5	IP54/IP67	IP67
R-1000	iA	80H	●	●	-	-	○	●	○	80	2230	5	± 0.03**	610	360	245	215	20	720	-	185	180	180	180	500	-	-/48	-/25	-	2.5	IP54 /IP56	IP67
M-410	iC	110	●	●	-	-	-	●	○	110	2403	4	± 0.2	1030	370	125	140	720	-	-	145	130	140	420	-	-	53	-	-	1	IP54	IP67
M-410	iB	140H	●	●	-	-	-	●	○	140	2850	5	± 0.2	1200	360	155	112	20	720	-	140	115	135	135	420	-	147	53	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	185	●	●	-	-	-	●	○	185	3143	4	± 0.5	1600 (1330)	360	144	136	720	-	-	140	140	140	305	-	-	88	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	315	●	●	-	-	-	●	○	315	3143	4	± 0.5	1600 (1330)	360	144	136	720	-	-	90	100	110	195	-	-	155	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	500	●	●	-	-	-	●	○	500	3143	4	± 0.5	2410 (1910)	370	144	136	720	-	-	85	85	85	200	-	-	250	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iB	700	●	●	-	-	-	●	○	700	3143	4	± 0.5	2700	360	144	136	540	-	-	60	60	60	120	-	-	490	-	-	3	IP54	IP54

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici () s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

Roboty pro obloukové svařování a lakování

Závěsné roboty



*1) v závislosti na specifikaci kolejnice



řada Arc Mate 50 Strana 29



řada Arc Mate 100 Strana 29



řada Arc Mate 120 Strana 29



řada M-710 Strana 29

Roboty pro obloukové svařování



řada ARC Mate 50



řada ARC Mate 100



řada ARC Mate 120

Dostupné verze robotů:

ARC Mate 50iD	Standardní model
ARC Mate 50iD/7L	Dlouhé rameno
ARC Mate 100iD	Standardní model, duté zápěstí/rameno, průchozí základna
ARC Mate 100iD/10L	Standardní model, duté zápěstí/rameno, průchozí základna
ARC Mate 100iD/8L	Dlouhé rameno, duté zápěstí/rameno/ průchozí základna
ARC Mate 100iD/16S	krátké rameno, duté zápěstí/rameno
ARC Mate 120iD/12L	Dlouhé rameno, duté zápěstí/rameno/ průchozí základna
ARC Mate 120iD/35	Standardní model, duté zápěstí/rameno/základna
ARC Mate 120iD	Duté zápěstí/rameno/ průchozí základna



Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovačnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet											J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																								
ARC Mate 50	iD		●	●	-	-	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
ARC Mate 50	iD	7L	●	●	-	-	●	-	-	7	911	6	± 0.018**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K	
ARC Mate 100	iD	8L		●	-	-	○	●	○	8	2032	6	± 0.03**	180	340 (370)	235	455	380	360	900	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061	1	IP54	IP67	
ARC Mate 100	iD	10L		●	-	-	○	●	○	10	1636	6	± 0.03**	150	340 (370)	235	455	380	360	900	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54	IP67	
ARC Mate 100	iD	16S		●	-	-	○	○	○	16	1103	6	± 0.02**	140	340 (370)	235	340	380	360	900	290	270	270	430	450	730	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67	
ARC Mate 100	iD			●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	360	900	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67	
ARC Mate 120	iD	12L		●	-	-	○	●	○	12	2272	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	475	400	360	900	210	210	265	420	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54	IP67	
ARC Mate 120	iD	35		●	-	-	○	○	○	35	1831	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360)	540 (900)	180	180	200	350	350	400	110.0/4.0	110.0/4.0	60.0/1.5	1	IP54	IP67	
ARC Mate 120	iD			●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360)	540 (900)	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP54	IP67	

● standard ○ na vyžádání - not není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

Roboty pro obloukové svařování

Dostupné verze robotů:

M-710iC/12L	Dlouhé rameno, duté zápěstí/rameno
M-710iC/20L	Dlouhé rameno

M-710iC/12L



M-710iC/20L

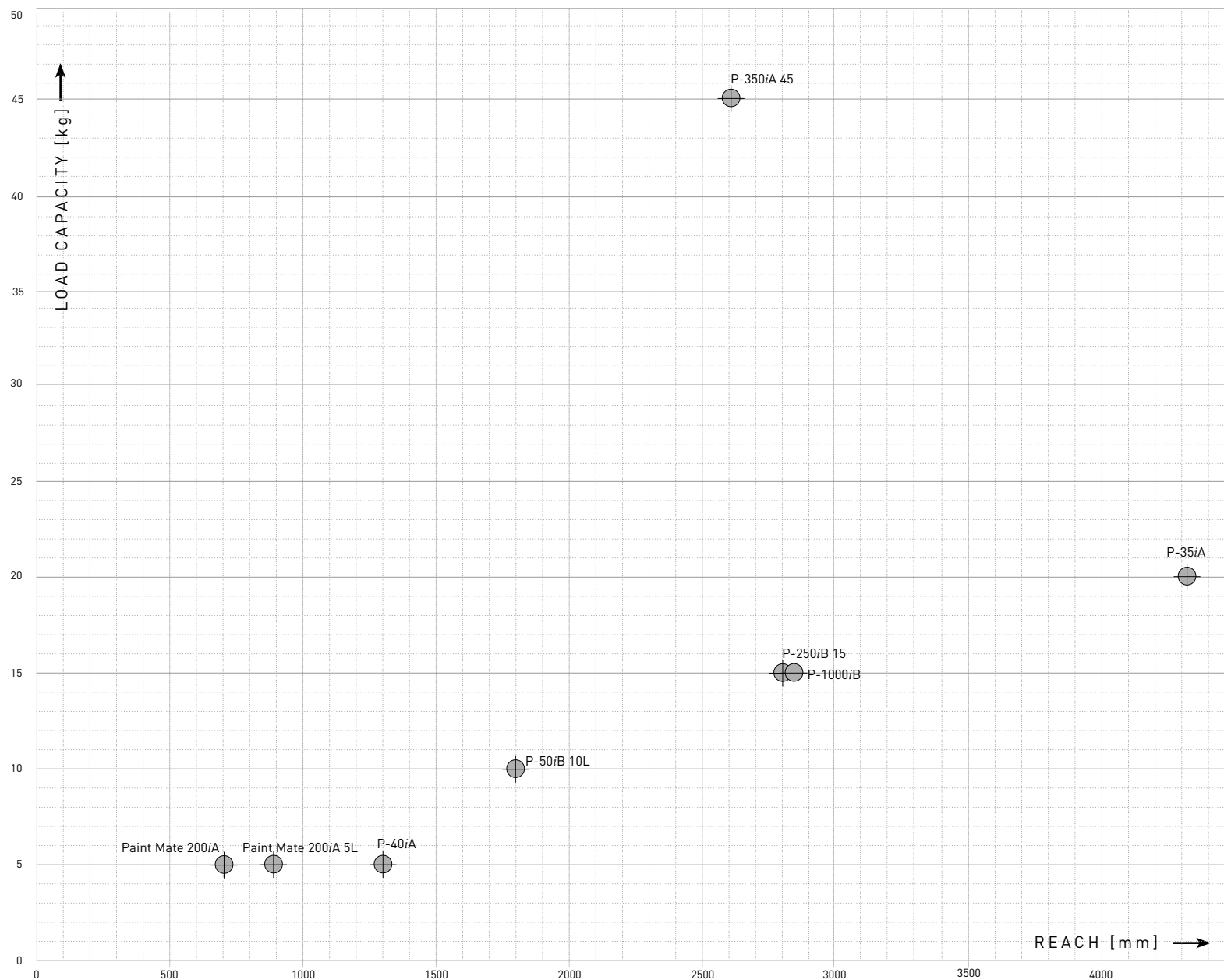


Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet											J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						
			R-30/B	R-30/B Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																								
M-710	iC	12L	●	●	-	-	○	●	○	12	3123	6	± 0.09**	540	360	225	434	400	380	720	180	180	180	400	430	630	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	2.5	IP54/IP67	IP67	
M-710	iC	20L	●	●	-	-	○	●	○	20	3110	6	± 0.11**	540	360	225	432	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67	

● standard ○ na vyžádání - not není k dispozici () s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

NAJDĚTE SI SVÉHO

LAKOVACÍHO ROBOTA



řada Paint Mate 200 Strana 32



řada P-40 Strana 32



řada P-50 Strana 32



řada P-250 Strana 32



řada P-350 Strana 32

Lakovací roboty



řada Paint Mate 200



řada P-40



řada P-50

Dostupné verze robotů:

Paint Mate 200iA Standardní model

Paint Mate 200iA/5L Dlouhé rameno

P-35iA Standardní model

P-40iA Standardní model

P-50iB/10L Dlouhé rameno

P-250iB/15 Standardní model

P-350iA/45 Standardní model

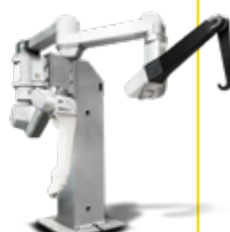
P-1000iB Standardní model



řada P-250



řada P-350



P-35/P-1000

Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovačnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP		
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ kabinet				J1	J2						J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6									
			R-30iB	R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																									
Paint Mate 200	iA		●		-	-	●	-	-	5	704	6	± 0.2 **	35	340	200	388	380	240	720		350	350	400	450	450	720		11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.5	*5]	
Paint Mate 200	iA	5L	●		-	-	-	●	-	-	5	892	6	± 0.03 **	37	340	230	373	380	240	720		270	270	270	450	450	720		11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.5	*5]
P-40	iA		-	●	-	-	-	●	-	-	5	1300	6	± 0.03 **	110	360	255	395	380	240	720		220	190	240	450	450	720		11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.8	*5]
P-50	iB	10L	●		-	-	-	●	-	-	10	1800	6	± 0.2 **	331	320	240	404	1080	1080	1080		140	140	160	375	430	545		43.35/1.954	36.86/1.413	4.90/0.025	0.8	*5]
P-250	iB	15	-	●	-	-	-	-	●	-	15	2800	6	± 0.2 **	530	360	280	330	1080	1080	1080		160	160	160	375	430	545		65.4/2.999	55.3/2.158	7.4/0.073	3.5	*5]
P-350	iB	45	●		-	-	-	-	●	-	45	2606	6	± 0.1 **	590	360	225	440	800	250	800		180	180	180	250	250	360		206 / 28	206 / 28	127 / 20	2.5	*5]
P-35	iA	Opener	-	-	-	-	-	-	●	-	20	4318	5	± 0.05 **	700	220	370	590	270	360		75	100	100	50	50						3.5	*5]	
P-1000	iB		-	-	-	-	-	-	●	-	15	2848	7	± 0.05 **	700	220	150	240	160	1440	1440	1440	125	125	120	120	200	200	200				3.5	*5]

● standard O na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *5) ATEX certifikované kat. II skupina 2G a 2D **Na základě ISO9283

Kontrolér R-30iB Plus



Řídicí jednotka R-30iB Plus je FANUC standardem pro inteligentnější produktivitu.

Klíčem pro výkon robotů z hlediska doby cyklu, rychlosti, přesnosti a spolehlivosti je nová generace pokročilých technologií a vylepšené, integrované hardwarové funkce FANUC a více než 250 softwarových funkcí. Zvýšená uživatelská přívětivost, minimální spotřeba energie a maximální produktivita maximalizuje celkovou funkčnost, spolehlivost a provozuschopnost. K dispozici jsou různé varianty kabinetů, které poskytují flexibilní a cenově výhodné řešení.

Vaše výhody:

- výkonnější CPU a základní deska se zvýšenou pamětí
- kompaktní a stohovatelný design
- snadné ovládání pomocí inteligentního zařízení iPendant Touch
- flexibilní připojení díky širokému rozsahu fieldbus a bezpečnostní sběrnice
- připraveno pro inteligentní funkce jako je iRvision, sensor síly, kontrola rušení atd.
- snadná diagnostika systému pomocí integrované funkce iRDiagnosics
- optimalizovaná energetická účinnost a regenerace energie
- zkrácený cyklus zpracování signálu
- nové kamerové rozhraní a zjednodušená konfigurace kabelů pro funkci vidění
- vysokorychlostní síť a výkonné USB pro vyšší přenos dat a rychlejší zálohování

iPendant Touch

Lehký a ergonomický FANUC iPendant Touch s intuitivním grafickým uživatelským rozhraním poskytuje uživatelsky přívětivé programování jak pro programátory tak pro operátory na místě.

Vaše výhody:

- programování a pokročilé možnosti procesu s jedním uživatelským rozhraním
- zlepšená účinnost usnadněním nastavení a údržby systému
- přizpůsobení uživatelem definovaných obrazovek HTML
- snadné přizpůsobení uživatelem definovaných obrazovek HTML
- zviditelnit neviditelné pomocí 4D grafiky pro vizualizaci nastavení nástrojů a rámců, bezpečnostních zón a dráhy robot
- více informací poskytovaných pomocí displeje s více okny
- nastavení / modifikace iRVision přes iPendant
- odpovídá průmyslovým bezpečnostním normám
- iHMI se stejným vzhledem u všech produktů FANUC



Tablet TP

S velkou dotykovou obrazovkou byl Tablet Teach Pendant navržen pro intuitivní programování. Funkce drag & drop vám umožní snadno naprogramovat aplikaci během několika minut.

Vaše výhody:

- v souladu s průmyslovými bezpečnostními normami (tlačítko nouzového zastavení, spínač umožňující změnu polohy, odolnost proti nárazům, ochrana proti prachu a vodě)
- k dispozici dvě rozhraní:

Nové uživatelské rozhraní

Intuitivní rozhraní pro začátečníky se zaměřením na jednoduché funkce pro snadné ovládání

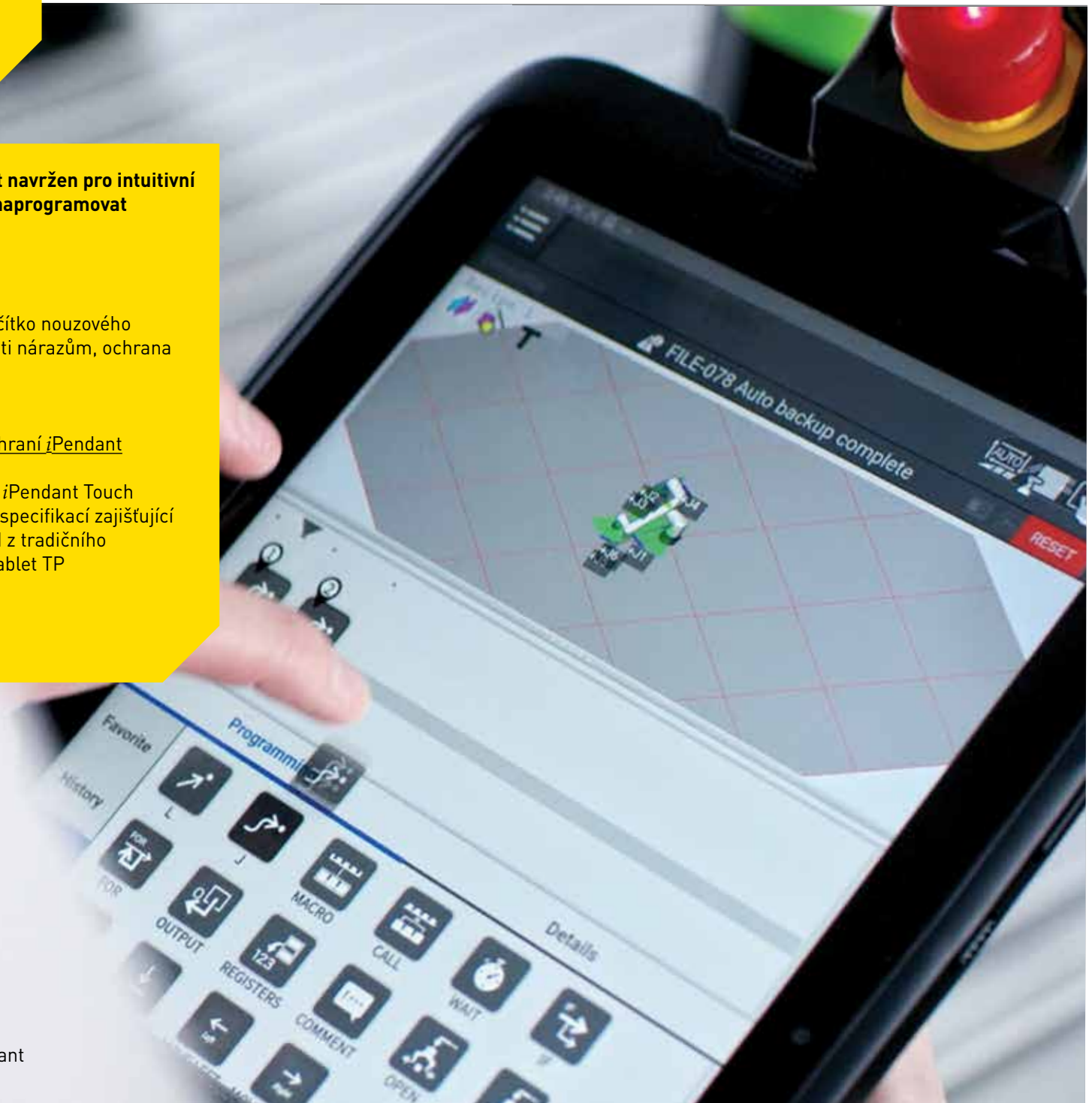
Uživatelské rozhraní iPendant

Stejné rozhraní iPendant Touch včetně úplných specifikací zajišťující plynulý přechod z tradičního iPendantu na Tablet TP

- k dispozici je volitelný držák a hák



Nové uživatelské rozhraní Uživatelské rozhraní iPendant



ORIGINÁLNÍ FANUC INTELIGENTNÍ PŘÍSLUŠENSTVÍ A FUNKCE

INTELLIGENCE

iRVision

Unikátní integrovaný FANUC plug & play systém vizuální detekce (2D, 2^{1/2}D, 3D, 3D-Laser, 3D-Map) - zlepšuje flexibilitu při vybírání náhodných stacionárních produktů. Podporuje také simulační software ROBOGUIDE.

Force Sensors

Integrovaný FANUC force sensor poskytuje „touch sense“ - vysoce citlivou kontrolu síly pro montáže, odjehlování, leštění a mnoho dalších aplikací.

iRPickTool (vizuální sledování linky)

Řízení fronty dílů, kompletně integrováno do řídicí jednotky robota pro podporu sledování linky na pohybujících se dopravnících. Kombinace integrovaného FANUC iRVision se sledováním linky, pro větší flexibilitu při výběru náhodných produktů na pohybujícím se dopravníku.

3D Vision Sensor

Různé varianty integrovaného 3D vysokorychlostního systému detekce vidění pro vychystávání, depaletizaci a/nebo vizuální sledování linky.

iRCalibration souprava

iRCalibration poskytuje různé servisní funkce prostřednictvím funkčnosti iRVision, zjednodušuje ovládání robota, remastering, nastavení UFrame a UTool, Frame shifting a koordinované párové nastavení (přesné a snadné nastavení koordinovaných robotů a / nebo polohovadel).

Inteligentní funkce

Vyhrazené funkce se zjednodušenými pokyny, rozhraními, grafickými uživatelskými obrazovkami a exkluzivními funkcemi pro standardizaci a usnadnění programování, nastavení a provozu vašeho robota.



POHYB

Integrovaná externí osa

Plně integrované standardizované a komplexní balíčky externích os - až 72 os, pro snadné použití v řešení externích os (robotická kolejová jednotka, manipulátory na zakázku, ...)

Funkce pro optimalizaci a zrychlení trajektorie robotického ramene

Zlepšování času cyklu optimalizací pohybu po dráze s využitím senzoru pro kompenzaci vibrací nástroje.

Multi-rameno

V případě složitých pohybů nebo při koordinaci několika pohybů robota řízené jediným kontrolerem

Pohybové funkce

Vyhrazené pokyny a obrazovky s exkluzivními funkcemi pro optimalizaci pohybu vašeho robota a zjednodušení programování a nastavení.

Polohovadla

Široká škála FANUC integrovaných polohovadel – ideální řešení pro koordinované pohyby a manipulaci s obrobky.

Hand Guidance

Příslušenství pro ruční navádění umožňuje navedení robota do pozice zatlačením na rukojeť namontovanou na zápěstí robota. Může být využito ke zvednutí a přenesení obrobku a k jednoduchému programování robota.



BEZPEČNOST

Bezpečnost pohybu

Dual Check Safety (DCS) pro spolehlivou kontrolu polohy a rychlosti robota v předdefinovaných trojrozměrných oblastech - vyšší bezpečnost pro obsluhu, stroje a periferie

Ochrana při pohybu

Vysoce citlivá detekce kolizí (HSCD) pro minimální škody v případě nehody a optimalizovanou dobu cyklu a spotřebu energie po identifikaci užitečného zatížení

Bezpečnostní funkce

Specializované funkce s chytrými instrukcemi, rozhraními, obrazovkami a exkluzivními funkcemi pro zjednodušení a standardizaci programování, nastavení a provoz Vašeho robota. Snadné připojení pomocí bezpečnostních sběrnic (DeviceNet Safety, EtherNet /IP Safety, PROFINET Safety).



ROZHRANÍ

Digitální I/O

Snadné ruční nastavení pomocí digitálního komunikačního rozhraní vstupu a výstupu mezi robotem a ostatními periferními zařízeními

Sběrnice

Rychlejší ruční nastavení pomocí široké škály standardů průmyslových sběrnic (Profibus, Modbus, DeviceNet, Profinet, Ethernet ...)

Funkce rozhraní

Specializované funkce s chytrými instrukcemi, rozhraní, obrazovky a exkluzivní funkce pro zjednodušení a standardizaci programování, nastavení a provoz Vašeho robota.



KOMFORT

iPendant Touch

Barevný, s možností k internetu připojení iPendant Touch pro ještě snadnější a rychlejší programování pomocí piktogramů, který je navíc nákladově úsporný díky použití dotykové obrazovky pro vlastní HMI aplikace

ROBOGUIDE

Simulační software pro offline programování, snadné nastavení robotických buněk a studie proveditelnosti s obrovskou knihovnou simulačních nástrojů.

Aplikační funkce

Specializované funkce s chytrými instrukcemi, rozhraní, obrazovky a exkluzivní funkce pro zjednodušení a standardizaci programování, nastavení a provoz Vašeho robota.



ZEPTEJTE SE VE SVÉ MÍSTNÍ FANUC KANCELÁŘI!

iRVision – umožňujeme robotům vidět

iRVision je jedinečný plně integrovaný detekční systém firmy FANUC, který umožňuje robotům vidět a díky tomu řídit výrobní nastavení rychlejší, chytřejší a spolehlivější cestou



Jednoduchá technologie plug and play

iRVision je plně integrovaný, který nevyžaduje rozhraní k externímu zařízení nebo jakýkoli další hardware (jako jsou počítače, monitory nebo boční zařízení) pro nastavení a provoz

Efektivní snadné použití

Řešení se nastavuje rychle díky průvodci, který provádí funkcemi krok po kroku celou dobu. Výkonný nástroj pro vizualizaci je integrován ve standardním iRVision balíčku, podporující libovolnou aplikaci na míru

Snadná simulace

Ve simulačním softwaru jsou podporovány všechny typy vidění iRVisionROBOGUIDE.



2D vision

Detekce objektů umístěné v jedné vrstvě (X, Y, R)



2½D vision

Detekce objektů umístěných ve dvou a více vrstvách (X, Y, Z, R)



3D laser vision

Detekce objektů v prostoru a pozici laserovou projekcí (X, Y, Z, W, P, R)



3D Vision Sensor

Detekce objektů 3D mapou (strukturovaná světelná projekce) (X, Y, Z, W, P, R)



iRPickTool

Detekce objektů za chodu při sledování dopravníku (X, Y, R). K detekci lze použít nejen kameru, ale také 3DV snímač.



iRCalibration

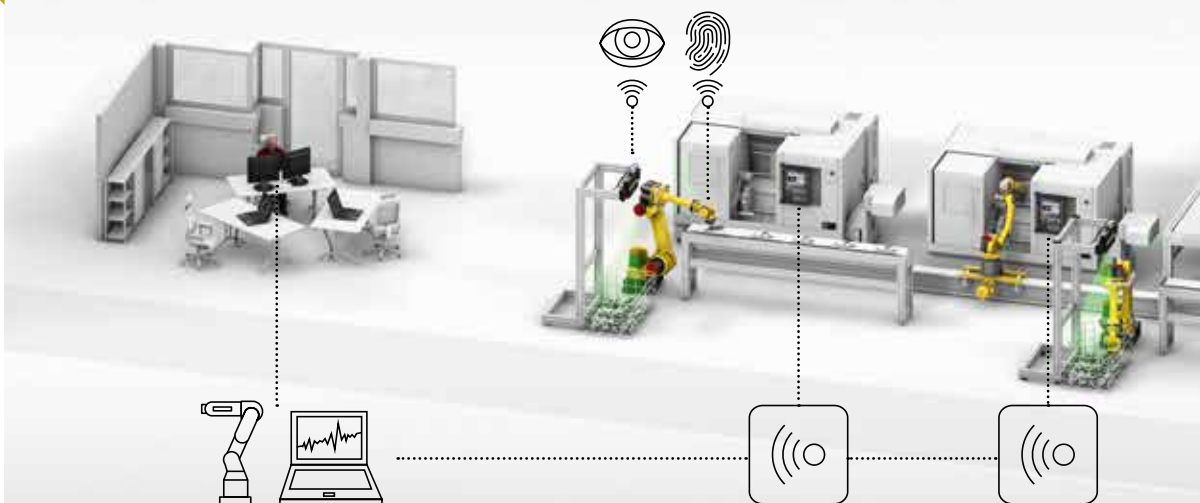
iRCalibration funkce zjednodušující počáteční nastavení, urychlující celou integraci



iRVision Weld Tip Inspection / iTorchMate

Podporuje kontrolu optického opotřebení a stavu zařízení

Zero Downtime



VYROBENO PRO ZEFEKTIVNĚNÍ

Inteligentní diagnostika pro roboty

S novým diagnostickým nástrojem ZDT od společnosti Fanuc zajistíme, že se nestane žádný výpadek ve výrobě. ZDT neustále monitoruje u každého robota stav mechaniky, údržbu a stav robota v reálném čase a detekuje potenciální robota, ovladač nebo procesní problémy před tím než se stane výpadek. Oznámení lze vidět i přes smartphone.

ZDT suites

Společnost Fanuc vyvinula řadu ZDT suites, která může být použita pro zjištění stavu robota monitorováním a poskytováním informací jako např.:

- data servopohonu a monitorování opotřebení krytu
- údaje o stavu redukce, motoru a brzdách
- údaje o točivém momentu osy motoru
- údaje o datech servopohonu (nouzového zastavení) přes monitor
- servo hodiny a základní upomínky na výměnu maziva
- počítač kilometrů (vzdálenosti pojezdu) na každou osu

Podává informace v reálném čase o:

- **Diagnosticke mechanického reduktoru**, kroutícím momentu motoru, záznamu servoalarmu.
- **Procesní zdraví** provozního stavu, výsledky vizuální detekce, monitorování stavu servozesilovačů apod.
- **Chybové informace** o systému, využití paměti, CPU a zatížení sítě atd.
- **Čas na výměnu oleje, baterie, mazání pouzdra**

Všechny informace mohou být centrálně spravovány na serveru, a také mohou být odesílány v reálném čase vzdáleným zařízením, jako je smartphone. Stejně jako konfiguraci robota je možnost vybrat tu nejvíce vyhovující konfiguraci pro jednotlivé buňky či jednotlivé továrny.

Vylepšuje produktivitu pomocí

- **Proaktivní detekce potenciálních problémů** se zařízením před neočekávaným prostojem
- **Pokročilé analýzy a reportování, které vám pomohou optimalizovat využití zařízení v oblastech jako jsou:**
 - inteligentní oznámení o údržbě k rozšíření životnosti zařízení a optimalizovat tak náklady na údržbu
 - doporučení postupu pro prodloužení životnosti robota, redukcí doby cyklu a snížení spotřeby energie
- **Nabízí rozšířené služby technické podpory** pro zvýšení produktivity a celkové spokojenosti zákazníka

FANUC ROBOGUIDE

INTELIGENTNÍ 3-D ROBOTICKÉ SIMULACE

FANUC ROBOGUIDE je offline simulační software, který simuluje jak pohyb tak aplikační příkazy robota, což výrazně snižuje čas potřebný k vytvoření nové pohybové cesty. Aby byl zajištěn minimální dopad na produkci, lze celé buňky navrhovat, testovat a upravovat zcela v režimu offline. Je možné importovat 3D modely, aby bylo možné dosáhnout pocitu reálného světa. Rozsáhlá CAD knihovna tohoto softwaru umožňuje uživatelům vybírat a měnit jednotlivé součásti a rozměry dle potřeby. ROBOGUIDE je navržen tak, aby byl intuitivní a velmi snadno ovladatelný, proto nevyžaduje téměř žádné školení a pokud ano, tak velmi málo. Je postaven na virtuálních robotických ovladačích, abyste mohli získat přesný čas pohybu a cyklu.

Posuzování buněk a časů cyklu

Pro zajištění optimálního návrhu buněk, umožňuje ROBOGUIDE modelovat buňky a vybrat nejvhodnější robota pro danou aplikaci a nastavení. S interním virtuálním kontrolerem lze vypočítat a ověřit časy cyklu a to jak rychle tak i přesně.

Předprogramování šetří Váš čas

ROBOGUIDE Vám umožňuje předprogramovat roboty před samotnou instalací v buňce, stejně jako potvrdit trajektorie robota a parametry Dual Check Safety (DCS) před stažením programů do skutečného robota.

Nastavení a testování komplexních systémů

ROBOGUIDE šablony umožňují snadné nastavení pomocných os, polohovadel a skupin strojů. Ty pak mohou být testovány na funkčnost pro potvrzení časů cyklů, výkonu a spotřeby energie.

SIMULACE ROBOTICKÉ BUŇKY BEZ PROSTOJŮ

Rychlé a nákladově efektivní řešení problémů

Nahrání All of Above nebo image Backup do ROBOGUIDE umožňuje snadné obnovení a řešení chyb.

Funkce ověření celého procesu

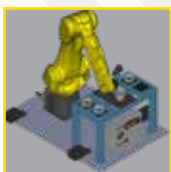
Robotický simulátor obsahuje celý balík procesních ověřovacích nástrojů včetně validace pohybu, provedení a časového cyklu, stejně jako detekce kolizí.

Zlepšení bez prostojů

Vylepšování a ladění může probíhat při běžné výrobě, která běží s nulovým rizikem výpadku.

Od návrhu po potvrzení - Vysoce přesné rozhraní a specifické nástroje

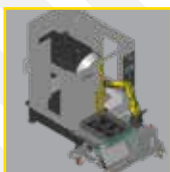
S vestavěnou CAD knihovnou máte přístup ke kompletně všem FANUC robotům, strojům a jednoduchým nástrojům. Funkce simulace a profilování robotů obsahuje kompletní balíček ověřování detailů procesu včetně pohybu, ověření doby cyklu, detekce a vyhýbání se kolizím. Je také k dispozici se speciálními nástroji pro specifické aplikace.



ChamferingPRO

Podrobný navigátor vám umožňuje automaticky vytvářet a simulovat

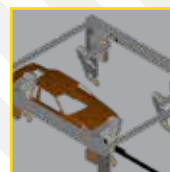
programy odstraňování ořepů. Chcete-li vygenerovat cesty odstraňování ořepů, stačí kliknout na řádky, které mají být odstraněny z 3D CAD dat.



HandlingPRO

HandlingPRO umožňuje simulovat a testovat materiálové manipulační

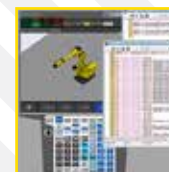
procesy. Rozvržení lze naimportovat nebo vytvořit pomocí CAD programů nebo virtuální výuky robota. Programy mohou být po vytvoření plně ověřeny.



PaintPRO

FANUC PaintPro zjednodušuje učení robotických cest a vývoj

lakovacího procesu. Obsahuje speciální funkce pro nastavení přemístování lakovací pistole, velikost rozprašování, překryv, barevné schéma, rychlost náteru a načasování spouště pistole.



OLPCPRO

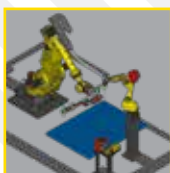
Software pro vývoj robotických programů, který podporuje vývoj a údržbu KAREL programů a Teach Pendant programování.



PalletPRO

PalletPRO simuluje pohyb robota v paletizačních aplikacích od přírodního

dopravníku po přepravní palety. Podporuje až 5 dopravníků, 5 palet a 10 vícenásobných sběrů. Paletizační modely mohou být přesunuty o 180 stupňů s cílem zefektivnit stohování a vyhnout se kontaktu s naskládanými předměty.



WeldPRO

WeldPRO umožňuje definovat parametry svařovací oblouku pomocí nákresu svařovací dráhy

na CAD dílu. Poháněna FANUC virtuálním robotickým kontrolerem, automaticky generuje programy podél svařovací dráhy a zjišťuje lineární a kruhové pohyby. Přístupové a ústupové body lze snadno přidat a pracovat s nimi a zachovat vpřednou metodu svařování. Simulace zabráňuje kolizím mezi nástrojem a obrobkem.



iRPickPRO

iRPickPRO umožňuje simulovat, testovat a ověřovat vizuální sledovací

systémy zahrnující více robotů. Výběr a změna pásů, robota, dopravníku a konfigurace zásobníku pro vytvoření optimálních návrhů je rychlý a snadný.

Vyzkoušejte ROBOGUIDE právě teď

Spolehněte se na know-how společnosti FANUC a více než 16 let zkušeností s 3D ROBOGUIDE simulací, která se průběžně zlepšuje a aktualizuje. Obraťte se na svou místní kancelář společnosti FANUC a zažijte jaké je to pracovat s ROBOGUIDEm.

NAŠE SÍLA: SERVIS A PODPORA



Díly

"Originální díly od výrobce"

1. Celoživotní záruka dostupnosti dílů
2. 24/7 expedice dílů po celém světě
3. Evropské servisní středisko
4. Možnost nákupu online
5. Záchranná souprava
6. Pronájem dílů
7. Konsignační sklad u zákazníka



Servis

"Přizpůsoben vašim potřebám"

- 24-hodinová podpora na telefonu
- Servisní smlouvy zahrnující prediktivní prohlídky
 - a. Účinné monitorování zařízení
"Preventivní prohlídky"
 - b. Prodloužení životnosti vašeho zařízení
"Nápravné služby"
 - c. Servis v nouzových situacích
"Servisní služby"
 - d. Nový život pro vaše díly a stroj
"Renovační služba"
 - e. Prodloužení životnosti zařízení



**JSME VŠUDE
TAM, KDE NÁS
POTŘEBUJETE**

Service First 

- Údržba po celou dobu životnosti
- Minimalizujte prostoje
- Celosvětová podpora
- Spolehlivé
- Předvídatelné
- Snadno opravitelné



FANUC Academy

"Optimalizujte svou produktivitu"

1. Produktová školení
2. Školení dle požadavků či přímo u zákazníka
3. Specializovaní FANUC školitelé
4. Znalosti z první ruky
5. Plně vybavené školící centrum





LR MATE 200

M-10

PŘEHLED ROBOTŮ

Verze			iD											iD			
Typ			4SH	4S	4SC	7H	7C	7WP	-	7L	7LC	14L *12	8L	10L	12	16S	
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	
		R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Open Air kabinet		○	○	○	○	○	-	○	○	○	○	-	-	-	-	
	Mate kabinet		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	○	○	○	○	
	A-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	●	●	●	●	
	B-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			4	4	4	7	7	7	7	7	7	14	8	10	12	16	
Dosah (mm)			550	550	550	717	717	717	717	911	911	911	2032	1636	1441	1103	
Kontrolované osy			5	6	6	5	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	
Opakovatelnost (mm)			± 0.013**	± 0.01**	± 0.013**	± 0.018**	± 0.018**	± 0.018**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.018**	± 0.01**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02 **	± 0.02 **	
Mechanická hmotnost (kg)			19	20	20	24	25	25	25	27	27	27	180	150	145	140	
ROZSAH POHYBU [°]	J1		360	360	360	360	360	360	360	360	360	360	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	
	J2		230	230	230	245	245	245	245	245	245	245	235	235	235	235	
	J3		402	402	402	420	420	420	420	430	430	430	455	455	455	340	
	J4		240	380	380	250	380	380	380	380	380	380	380	380	380	380	
	J5		720	240	236	720	250	250	250	250	250	250	360	360	360	360	
	J6		-	720	720	-	720	720	720	720	720	720	900	900	900	900	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	J1		460	460	460	450	450	450	450	370	370	120	210	260	260	290	
	J2		460	460	460	380	380	380	380	310	310	61	210	240	240	270	
	J3		520	520	520	520	520	520	520	410	410	58	220	260	260	270	
	J4		560	560	560	545	550	550	550	550	550	400	430	430	430	430	
	J5		1500	560	560	1500	545	545	545	545	545	240	450	450	450	450	
	J6		-	900	900	-	1000	1000	1000	1000	1000	400	720	720	720	730	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			8.86/02	8.86/02	8.86/02	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			4.0/0.046 (5.5/0.083)	8.86/02	8.86/02	4.0/0.046 (5.5/0.15)	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			-	4.9/0.067	4.9/0.067	-	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	13.4/0.30	5.9/0.061	9.8/0.17	11.0/0.30	11.0/0.30	
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	1	1	1	1	
TRÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP67	IP67	IP67	IP67/IP69K	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67	IP54	IP54/IP65	IP54/IP65	IP54 /IP65	
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP67	IP67/IP69K	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	



PŘEHLED ROBOTŮ

M-20



M-410



Verze			iA	iD	iB	iD	iB	iB	iD	iB	iC				iB
Typ			20T	12L	25	25	25C	35S	35	140H	110	185	315	500	700
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB	●	-	●	-	●	-	-	●	-	●	●	●	●
		R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Mate kabinet		-	○	○	○	○	-	○	-	-	-	-	-	-
	A-kabinet		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	B-kabinet		○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			20	12	25	25	25	35	35	140	110	185	315	500	700
Dosah (mm)			1662 *1)	2272	1853	1831	1853	1445	1831	2850	2403	3143	3143	3143	3143
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	6	5	4	4	4	4	4
Opakovatelnost (mm)			± 0.04**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.023**	± 0.02**	± 0.03**	± 0.2	± 0.05	± 0.5	± 0.5	± 0.5	± 0.5
Mechanická hmotnost (kg)			185	250	210	250	210	205	250	1200	1030	1600*8 (1330*9)	1600*8 (1330*9)	2410*8 (1910*9)	2700
ROZSAH POHYBU [°]	J1		*1)	340 (370)	340 (360)	340 (370)	340 (360)	340 (360)	340 (370)	360	370	360	360	370	360
	J2		300	260	240	260	240	240	260	155	125	144	144	144	144
	J3		586	475	303	458	303	301.5	458	112	140	136	136	136	136
	J4		400	400	400	400	400	400	400	20	720	720	720	720	540
	J5		360	360	290	280 (360)	290	260	280 (360)	720	-	-	-	-	-
	J6		900	900	540	540 (900)	540	540	540 (900)	-	-	-	-	-	-
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	J1		*1)	210	205	210	205	205	180	140	145	140	90	85	60
	J2		175	210	205	210	205	205	180	115	130	140	100	85	60
	J3		180	265	260	265	260	260	200	135	140	140	110	85	60
	J4		360	420	415	420	415	415	350	135	420	305	195	200	120
	J5		360	450	415	420	415	415	350	420	-	-	-	-	-
	J6		550	720	880	720	880	880	400	-	-	-	-	-	-
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			44/1.04	22.0/0.65	51/2.2	52.0/2.4	51/2.2	51/2.2	110.0/4.0	147	53	88	155	250	490
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			44/1.04	22.0/0.65	51/2.2	52.0/2.4	51/2.2	51/2.2	110.0/4.0	53	-	-	-	-	-
J6 Moment/Inertie (Nm/kgm²)			22/0.28	9.8/0.17	31/1.2	32.0/1.2	31/1.2	31/1.2	60.0/1.5	-	-	-	-	-	-
Průměrná spotřeba energie (Kw)			1	1	1	1	1	1	1	3	3	3	3	3	3
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP54	IP54/IP65	IP67	IP54/IP65	IP67	IP67	IP54/IP65	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54



PŘEHLED ROBOTŮ

M-710



M-800



Verze			iC										iA	
Typ			12L	20L	20M	45M	50S	50T	50H	50	50E	70T	70	60
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	-
		R-30iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Mate kabinet		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	-
	A-kabinet		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	B-kabinet		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			12	20	20	45	50	50	50	50	50	70	70	60
Dosah (mm)			3123	3110	2582	2606	1359	1900 *1)	2003	2050	2050	1900 *1)	2050	2040
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	5	6	6	6	6	6
Opakovatelnost (mm)			± 0.09**	± 0.06**	± 0.06**	± 0.06**	± 0.04**	± 0.07	± 0.15	± 0.03**	± 0.07	± 0.07	± 0.04**	± 0.03**
Mechanická hmotnost (kg)			540	540	530	570	545	410	540	560	560	410	560	820
ROZSAH POHYBU [°]	J1		360	360	360	360	360	*1)	360	360	360	*1)	360	370
	J2		225	225	225	225	169	261	225	225	225	261	225	225
	J3		434	432	435	440	376	491	440	440	440	491	440	340
	J4		400	400	400	800	720	720	234	720	720	720	720	720
	J5		380	280	280	250	250	250	720	250	380	250	250	250
	J6		720	900	900	800	720	720	-	720	720	720	720	720
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/s]	J1		180	175	175	180	175	*1)	175	175	175	*1)	160	150
	J2		180	175	175	180	175	175	175	175	175	120	120	150
	J3		180	180	180	180	175	175	175	175	175	120	120	150
	J4		400	350	350	250	250	250	175	250	250	225	225	260
	J5		430	360	360	250	250	250	720	250	240	225	225	260
	J6		630	600	600	360	355	355	-	355	340	225	225	400
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			22.0/0.65	39.2/0.88	39.2/0.88	206/28	206/28	206/28	150/6.3	206/28	206/28	294/28	294/28	210/30
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			22.0/0.65	39.2/0.88	39.2/0.88	206/28	206/28	206/28	68/2.5	206/28	176/10.8	294/28	294/28	210/30
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			9.8/0.17	19.6/0.25	19.6/0.25	127/20	127/11	127/11	-	127/11	98/3.3	147/11	147/11	130/20
Průměrná spotřeba energie (Kw)			2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
TRÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP54



PŘEHLED ROBOTŮ

M-900



M-2000



R-1000



Verze			iB						iA				iA					
Typ			280	280L	330L	360	400L	700	900L	1200	1700L	2300	80H	80F	100F	120F-7B	130F	
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	
		R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Mate kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	
	A-kabinet		●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	B-kabinet		○	○	○	○	●	●	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			280	280	330	360	400	700	900	1200(1350)	1700	2300	80	80	100	120	130	
Dosah (mm)			2655	3103	3203	2655	3704	2832	4683	3734	4683	3734	2230	2230	2230	2230	2230	
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	5	6	6	7	6	
Opakovatelnost (mm)			± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.27**	± 0.18**	± 0.27**	± 0.18**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**	
Mechanická hmotnost (kg)			1700	1600	1780	1540	3150	2800	9600	8600	12500	11000	610	620	665	790	675	
ROZSAH POHYBU [°]	J1		370	370	370	370	360	360	330	330	330	330	360	360	360	360	360	
	J2		151	151	151	151	154	154	160	160	160	160	245	245	245	200	245	
	J3		224	224	164	224	160	160	165	165	165	165	215	360	360	385	360	
	J4		720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	20	720	720	720	720	
	J5		250	250	250	250	244	244	240	240	240	240	720	250	250	250	250	
	J6		720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	-	720	720	720	720	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	225	-	
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/s]	J1		110	110	100	110	80	80	45	45	20	20	185	170	130	130	130	
	J2		105	105	85	105	80	80	30	30 [25]	14	14	180	140	110	110	110	
	J3		100	100	85	100	80	80	30	30	14	14	180	160	120	120	120	
	J4		110	125	90	110	100	100	50	50	18	18	180	230	170	170	170	
	J5		110	125	85	110	100	100	50	50	18	18	500	230	170	170	170	
	J6		180	205	165	180	160	160	70	70	40	40	-	350	250	250	250	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	130	-	
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			1960/ 260(460)	1700/ 215(340)	2205/340	1960/ 260(460)	3400/1098	3400/1098	14700/2989	14700/2989	29400/7500	29400/7500	-/48	380/30	690/57	800/71	800/71	
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			1960/ 260(460)	1700/ 215(340)	2205/340	1960/ 260(460)	3400/1098	3400/1098	14700/2989	14700/2989	29400/7500	29400/7500	-/25	380/30	690/57	800/71	800/71	
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			1050/ 160(360)	950/ 140(260)	1200/220	1050/ 160(360)	1725/444	1725/444	4900/2195	4900/2195	8820/5500	8820/5500	-	200/20	260/32	360/38	360/38	
Průměrná spotřeba energie (Kw)			3	3	3	3	5	5	8	8	8	8	2.5	2.5	2.5	2.5	3	
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP54/IP56	IP54/IP56	IP54 /IP56	IP54/IP56	IP54/IP56	IP54/IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	



R-2000

COBOT

PŘEHLED ROBOTŮ

															 CR					
iC	iD	iC	iC	iD	iC	iC	iD	iC							iA					
100P	100FH	125L	165F	165FH	165R	210F	210FH	210L	210WE	210R	220U	240F	270F	270R	35	15	14L	7L	7	4
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	●	-	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
-	○	○	○	○	-	○	○	-	-	-	-	○	-	-	-	-	●	●	●	●
●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-
○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	-	-	-	-
100	100	125	165	165	165	210	210	210	210	210	220	240	270	270	35	15	14	7	7	4
3540	2605	3100	2655	2605	3095	2655	2605	3100	2450	3095	2518	2655	2655	3095	1813	1441	911 ^[*15]	911	717	550
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.1**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.01**
1470	1150	1115	1090	1130	1370	1090	1130	1350	1180	1370	1020	1090	1320	1590	990	255	55	55	53	48
370	370	370	370	370	370	370	370	370	330	370	370	370	370	370	370	340	340	340	340	340
200	140	136	136	140	200	136	140	136	141	200	136	136	136	200	165	180	166	166	166	150
375	234	301	312	234	375	312	234	301	318	375	312	312	312	375	258	305	383	383	373	354
720	420	720	720	420	720	720	420	720	720	720	720	720	720	720	400	380	380	380	380	380
250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	220	280	240	240	240	200
720	420	720	720	420	720	720	420	720	720	720	720	720	720	720	900	900	720	720	720	720
120	105	130	130	130	115	120	120	105	95	105	120	115	105	105	750 ^[*7]					
100	130	115	115	110	110	105	90	90	85	100	85	90	90	85	750 ^[*7]					
115	130	125	125	115	125	110	100	85	95	110	110	105	85	85	750 ^[*7]					
140	200	180	180	175	180	140	140	120	120	140	140	130	120	120	750 ^[*7]					
140	160	180	180	170	180	140	130	120	120	140	140	130	120	120	750 ^[*7]					
210	300	260	260	280	260	220	220	200	190	220	220	210	200	200	750 ^[*7]					
																800/1500 ^[*14]	500 ^[*16]	1000 ^[*7]	1000 ^[*7]	1000 ^[*7]
1000/227	850/90	710/72	940/120	1000/122	940/89	1360/225.4	1380/228	1700/320	1333/141.1	1360/147	1360/147	1400/250	1730/320	1730/320	110/4	26.0/0.90	31.0/0.66	16.6/0.47	16.6/0.47	8.86/02
1000/227	850/90	710/72	940/120	1000/122	940/89	1360/225.4	1380/228	1700/320	1333/141.1	1360/147	1360/147	1400/250	1730/320	1730/320	110/4	26.0/0.90	31.0/0.66	16.6/0.47	16.6/0.47	8.86/02
706/196	450/50	355/40	490/100	620/100	490/46	735/196	735/196	900/230	706/78.4	735/82	735/82	800/200	900/230	900/230	60.0/1.5	11.0/0.30	13.4/0.30	9.4/0.15	9.4/0.15	4.9/0.067
2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	3	2.5	3	3	2.5	3	1	1	0.5	0.5	0.5	0.5
IP54	IP54	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54	IP54 /IP56	IP54/IP56	IP54	IP54/IP56	IP67	IP54/ IP56	IP54		IP54/ IP56	IP54	IP54	IP54	IP67	IP67	IP67	IP67
IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67



PŘEHLED ROBOTŮ

COBOT



M-1



M-2



M-3



DR-3



Verze			iA		iA					iA						iA			iB																	
Typ			10	10L	1H	0.5S	0.5A	1HL	0.5SL	0.5AL	3S	3A	3SL	3AL	6H	6HL	6S	6A	12H	8L																
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	-																
		R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●																
	Mini Plus		●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-																
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-																
	Open Air kabinet		-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●																
	Mate kabinet		-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○															
	A-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○															
B-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-																
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			10	10	1	0.5 (1)	0.5 (1)	1	0.5 (1)	0.5 (1)	3	3	3	3	6	6	6(8)	6	12	8																
Dosah (mm)			1249	1418	280	280	280	420	420	420	800	800	1130	1130	800	1130	1350	1350	1350	1600																
Kontrolované osy			6	6	3	4	6	3	4	6	4	6	4	6	3	3	4	6	3	4																
Opakovatelnost (mm)			± 0.05**	± 0.05**	± 0.02	± 0.02	± 0.02	± 0.03	± 0.03	± 0.03	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.1	± 0.03**																
Mechanická hmotnost (kg)			40	40	18 (*2)	20 (*2)	23 (*2)	21 (*2)	23 (*2)	26 (*2)	120	140	120	140	115	115	160	175	155	170																
ROZSAH POHYBU (°)	J1		380	360	ø 280x100 (*3)	ø 280x100 (*3)	ø 280x100 (*3)	ø 420x150 (*3)	ø 420x150 (*3)	ø 420x150 (*3)	ø 800x300 (*3)	ø 800x300 (*3)	ø 1130x400 (*3)	ø 1130x400 (*3)	ø 800x300 (*3)	ø 1130x400 (*3)	ø 1350x500 (*3)	ø 1350x500 (*3)	ø 1350x500 (*3)	ø 1600x500 (*3)																
	J2		360	360																																
	J3		570	540																																
	J4		380	380																	-	720	720	-	720	720	720	720	-	-	720	720	-	720		
	J5		360	360																	-	-	300	-	-	300	-	300	-	300	-	-	-	300	-	-
	J6		380	380																	-	-	720	-	-	720	-	720	-	720	-	-	-	720	-	-
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST (°/S)	J1		120	120	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	10000 mm/sec																
	J2		120	120	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-																	
	J3		180	180	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-																	
	J4		180	180	-	3000	1440	-	3000	1440	3500	1700	3500	1700	-	-	4000	4000	-		2000															
	J5		180	180	-	-	1440	-	-	1440	-	1700	-	1700	-	-	-	2000	-		-															
	J6		180	180	-	-	1440	-	-	1440	-	1700	-	1700	-	-	-	2000	-		-															
Maximální lineární rychlost (mm / s)			1000 (*17)	1000 (*17)	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-																
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			34.8 / 1.28	34.8 / 1.28	*4)					*4)						*4)			-- / 0.2																	
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			26.0 / 0.90	26.0 / 0.90	*4)					*4)						*4)			*4)																	
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			11.0 / 0.30	11.0 / 0.30	*4)					*4)						*4)			*4)																	
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.5	0.5	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	0.2	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5																
TRÍDA KRVTÍ IP	Standard tělo/opce		IP67	IP67	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67	IP67	IP67	IP69K																
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP20	IP69K	IP69K	IP69K	IP69K	IP69K	IP69K	IP67	IP67	IP67	IP69K																



PŘEHLED ROBOTŮ

SR

PALETIZAČNÍ ROBOTY

								M-710	R-1000					
Verze			iA					iC	iA	iC	iB	iC		iB
Typ			3	3H	6	6H	12	50H	80H	110	140H	185	315	700
ŘÍDÍČ JEDNOTKA	Verze	R-30iB	-	-	-	-	-	●	●	-	●	●	●	●
		R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Compact kabinet		●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Mate kabinet		-	-	-	-	-	○	○	-	-	-	-	-
	A-kabinet		-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●
	B-kabinet		-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			3	3	6	6	12	50	80	110	140	185	315	700
Dosah (mm)			400	400	650	650	900	2003	2230	2403	2850	3143	3143	3143
Kontrolované osy			4	3	4	3	4	5	5	4	5	4	4	4
Opakovatelnost (mm)			± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3) ± 0.004° (J4)	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3)	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3) ± 0.004° (J4)	± 0.01(J1, J2) ± 0.01 (J3)	± 0.015 (J1, J2) ± 0.01 (J3) ± 0.005° (J4)	± 0.15	± 0.03**	± 0.2	± 0.2	± 0.5	± 0.5	± 0.5
Mechanická hmotnost (kg)			19	17	30	28	53	540	610	1030	1200	1600 ^{*8} (1330 ^{*9})	1600 ^{*8} (1330 ^{*9})	2410 ^{*8} (1910 ^{*9})
ROZSAH POHYBU [°]	J1		284	284	296	296	290	360	360	370	360	360	360	360
	J2		290	290	300	300	290	225	245	125	155	144	144	144
	J3		200 mm ^{*13}	200 mm ^{*13}	210 mm ^{*13}	210 mm ^{*13}	450 mm optional 300 mm	440	215	140	112	136	136	136
	J4		1440	-	1440	-	1440	234	20	720	20	720	720	540
	J5		-	-	-	-	-	720	720	-	720	-	-	-
	J6		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	J1		720	720	440	440	440	175	185	145	140	140	90	85
	J2		780	780	700	700	510	175	180	130	115	140	100	85
	J3		1800 mm/sec	1800 mm/sec	2000 mm/sec	2000 mm/sec	2800 mm/sec	175	180	140	135	140	110	85
	J4		3000	-	2500	-	2500	175	180	420	135	305	195	200
	J5		-	-	-	-	-	720	500	-	420	-	-	-
	J6		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			--/0.06	-	--/0.12	-	--/0.30	150/6.3	-/48	53	147	88	155	250
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			-	-	-	-	-	68/2.5	-/25	-	53	-	-	-
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.25	0.25	0.35	0.35	0.5	2.5	2.5	1	3	3	3	3
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP20	IP20	IP20	IP20	IP20 / IP65	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP20	IP20	IP20	IP20	IP20 / IP65	IP67	IP67	IP67	IP54	IP54	IP54	IP54



PŘEHLED ROBOTŮ

ROBOTY PRO OBLOUKOVÉ SVAŘOVÁNÍ

ARC MATE 50

ARC MATE 100

ARC MATE 120

LAKOVACÍ ROBOTY

PAINT MATE 50

P-40

P-50

P-250

P-350

řešení pro automotive
P-35/P-1000

Verze			iD									iA	iA	iA	iB	iB	iB	iA	iB	
Typ			-	7L	8L	10L	16S	-	12L	35	-	-	5L		10L	15	45			
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30/B	●	●	-	-	-	-	-	-	-	●	●	-	●	●	●	●	●	
		R-30/B Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Mate kabinet		●	●	○	○	○	○	○	○	○	○	●	●	●	●	-	-	-	-
	A-kabinet		-	-	●	●	○	●	●	○	●	●	-	-	-	-	●	●	●	●
	B-kabinet		-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	-	-	-	-	-	-	-	-
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			7	7	8	10	16	12	12	35	3 [25]	5	5	5	10	15	45	20	15	
Dosah (mm)			717	911	2032	1636	1103	1441	2272	1831	1831	704	892	1300	1800	2800	2606	4318	2848	
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	5	7	
Opakovatelnost (mm)			± 0.018**	± 0.018**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.02	± 0.03	± 0.2	± 0.2	± 0.2	± 0.1	± 0.05**	± 0.05**	
Mechanická hmotnost (kg)			25	27	180	150	140	145	250	250	250	35	37	110	331	530	590	700	700	
ROZSAH POHYBU [°]	J1		360	360	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340 [370]	340	340	360	320	320	360	220	220	
	J2		245	245	235	235	235	235	260	260	260	200	230	255	240	280	225	370	150	
	J3		420	430	455	455	340	455	475	458	458	388	373	395	404	330	440	590	240	
	J4		380	380	380	380	380	380	400	400	400	380	380	380	1080	1080	800	270	160	
	J5		250	250	360	360	360	360	360	280 [360]	280[360]	240	240	240	1080	1080	250	360	1440	
	J6		720	720	900	900	900	900	900	540 [900]	540[900]	720	720	720	1080	1080	800	-	1440	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1440	
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	J1		450	370	210	260	290	260	210	180	210	350	270	220	140	160	180	75	125	
	J2		380	310	210	240	270	240	210	180	210	350	270	190	140	160	180	100	125	
	J3		520	410	220	260	270	260	265	200	265	400	270	240	160	160	180	100	120	
	J4		550	550	430	430	430	430	420	350	420	450	450	450	375	375	250	50	120	
	J5		545	545	450	450	450	450	450	350	420	450	450	450	430	430	250	50	200	
	J6		1000	1000	720	720	730	720	720	400	720	720	720	720	545	545	250	-	200	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	200	
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			16.6/0.47	16.6/0.47	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	110.0/4.0	52.0/2.4	11.9/0.3	11.9/0.3	11.9/0.3	43.35/1.954	65.4/2.999	206 / 28			
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			16.6/0.47	16.6/0.47	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	110.0/4.0	52.0/2.4	11.9/0.3	11.9/0.3	11.9/0.3	36.86/1.413	55.3/2.158	206 / 28			
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			9.4/0.15	9.4/0.15	5.9/0.061	9.8/0.17	11.0/0.30	11.0/0.30	9.8/0.17	60.0/1.5	32.0/1.2	6.7/0.1	6.7/0.1	6.7/0.1	4.90/0.025	7.4/0.073	127 / 20			
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.5	0.5	1	1	1	1	1	1	1	0.5	0.5	0.8	0.8	3.5	2.5	3.5		
TRÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	*5)	

Jedna společná servo a řídicí platforma – Nekonečné možnosti **THAT's FANUC!**



FA

CNC řídicí
systémy,
Servo pohony
a Lasery

ROBOTY

Průmyslové
roboty,
Příslušenství
a Software

ROBOCUT

CNC řízené
elektroerozivní
drátové řezačky

ROBODRILL

Kompaktní
CNC obráběcí
centra

ROBOSHOT

Elektrické CNC
vstřikovací stroje

ROBONANO

Ultrapřesný
obráběcí stroj



WWW.FANUC.CZ